

УДК 532.546

© 1991 г.

Х. Ф. АЗИЗОВ

**ГРАНИЧНЫЕ РЕЖИМЫ С ОБОСТРЕНИЕМ И ЛОКАЛИЗАЦИЯ
В НЕЛИНЕЙНОЙ ФИЛЬТРАЦИИ НЕНЬЮТОНОВСКИХ ЖИДКОСТЕЙ**

Эффект конечной скорости возмущения в нелинейных средах вслед за задачами теплопроводности [1] был обнаружен в работах по фильтрации газа [2], когда темп закачки газа на границе пласта изменялся в режиме без обострения по степенному закону $\rho \sim At^k$, $A > 0$, $k > 0$, $0 \leq t < \infty$. В этом случае нелинейность процесса обязана свойству деформируемости массы газа от давления.

Существует другой важный класс нелинейных задач фильтрации, когда нелинейность обусловлена неньютоновскими свойствами фильтрующейся жидкости [3]. Одна из главных особенностей данного класса задач – это существование режимов с обострением на границе пласта и связанных с ними эффектов локализации возмущения. Исследованию этих особенностей и посвящена настоящая статья.

1. Основные уравнения слабосжимаемой неньютоновской жидкости имеют вид [4]

$$\beta \frac{\partial P}{\partial t} + \text{div } \mathbf{v} = 0$$

$$-\text{grad } P = \Pi \Phi \left(\frac{v}{\lambda} \right) \frac{\mathbf{v}}{v}, \quad \Phi(0) = 0 \tag{1.1}$$

Здесь P , \mathbf{v} , β – давление, скорость фильтрации и упругоемость насыщенного пласта; $\Phi(v)$ – нелинейная функция, характеризующая неньютоновские свойства жидкости; Π , λ – характерные значения градиента давления и скорости фильтрации соответственно.

Многие особенности движения неньютоновской жидкости в пористой среде можно проследить для простого степенного закона фильтрации, когда

$$\Phi \left(\frac{v}{\lambda} \right) = \left(\frac{v}{\lambda} \right)^n, \quad n > 0 \tag{1.2}$$

Степенной закон фильтрации справедлив для жидкостей с псевдопластическими ($0 < n < 1$) и дилатантными ($n > 1$) свойствами, которыми обладают многие растворы и полимерные системы, применяемые в нефтедобыче [3, 5, 6].

Уравнения (1.1) в одномерном случае с учетом (1.2) примут вид

$$\beta \frac{\partial P}{\partial t} + \frac{\partial v}{\partial x} = 0, \quad -\frac{\partial P}{\partial x} = \Pi \left(\frac{v}{\lambda} \right)^n, \quad n > 0 \tag{1.3}$$

Решение уравнений (1.3) ищется в виде бегущей волны

$$P = P(\xi), \quad v = v(\xi), \quad \xi = x - Vt \tag{1.4}$$

С учетом (1.4) уравнения (1.3) сводится к виду

$$-\beta V \frac{dP}{d\xi} + \frac{dv}{d\xi} = 0, \quad -\frac{dP}{d\xi} = \Pi \left(\frac{v}{\lambda} \right)^n \tag{1.5}$$

откуда

$$\frac{dU}{d\xi} = -AU^n, \quad U = \frac{v}{\lambda}, \quad A = \Pi\beta V\lambda^{-1} \quad (1.6)$$

Из (1.6) и (1.5) получим

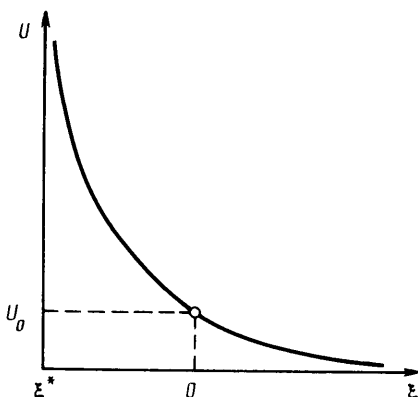
$$\xi - \xi_0 = -A^{-1} \int_{v_0}^v \frac{d\eta}{\eta^n}, \quad P = P_\infty + \Pi A^{-1} U(\xi) \quad (1.7)$$

Так как $P=U=0$ при $\xi \rightarrow \infty$, то очевидно, что $P_\infty=0$.

Пусть $\xi_0=0$; тогда, если $n>1$, интеграл в (1.7) сходится при $U \rightarrow \infty$ и существует конечная точка ξ^* , в которой скорость и давление обращаются в бесконечность

$$\xi^* = -A^{-1} \int_{v_0}^v \frac{du}{u^n} < 0, \quad U_0 > 0, \quad n > 1 \quad (1.8)$$

Качественная зависимость между U и ξ показана на фиг. 1. Функция U является монотонно убывающей функцией ξ в области $\xi^* < \xi < \infty$. Но



Фиг. 1

$\xi \rightarrow \infty$ либо при $x \rightarrow \infty$, либо при $t \rightarrow -\infty$. Тогда функция U является монотонно убывающей функцией x при конечном фиксированном t и монотонно возрастающей функцией t при каждом фиксированном x . Таким образом, точка ξ^* , в которой функция U обращается в бесконечность соответствует нижней границе области изменения координаты x и верхней границе области изменения t . Так как область изменения геометрической координаты x ограничена снизу естественной границей пласта $x=0$, то из (1.8) получаем

$$\xi^* = -VT_f = -A^{-1} \int_{v_0}^{\infty} \frac{du}{u^n}, \quad n > 1 \quad (1.9)$$

Последнее равенство означает, что существует конечное время обострения $T_f > 0$, при котором скорость фильтрации и давление обращаются в бесконечность на границе пласта. Другими словами: для дилатантных жидкостей, подчиняющихся степенному закону фильтрации, существует LS -режим обострения скорости и давления.

В самом деле, решая (1.7) относительно безразмерной скорости U , получим

$$U(x, t) = [AV(n-1)(xV^{-1} - t + D)]^{-\alpha} \quad (1.10)$$

$$D = [U_0^{n-1} AV(n-1)]^{-1}, \quad \alpha = 1/(n-1)$$

Теперь, если граничный режим задавать в виде

$$U(0, t) = B(T_f - t)^{-\alpha}, \quad B = \text{const}, \quad -\infty < t < T_f, \quad (1.11)$$

то неизвестные постоянные V и U_0 можно выразить в следующем виде:

$$V = \alpha A^{-1} B^{1-n}, \quad U_0 = [AVT_f(n-1)]^{-\alpha} \quad (1.12)$$

С учетом (1.12) решение (1.10) принимает вид

$$U(x, t) = B(xV^{-1} + T_f - t)^{-\alpha}, \quad -\infty < t < T_f, \quad 0 \leq x < \infty \quad (1.13)$$

Решение (1.13) обладает всеми свойствами LS -режима [7] обострения, т. е. обращается в бесконечность на границе области при $t \rightarrow T_f$ и ограничено сверху предельной кривой

$$U(x, T_f) = B \left(\frac{x}{V} \right)^{-\alpha}$$

В случае, когда $0 < n < 1$, интеграл в (1.7) сходится при $U_0 \rightarrow 0$. Имеем

$$\xi = -A^{-1} \int_0^v \frac{du}{u^n}, \quad 0 < n < 1 \quad (1.14)$$

Из (1.14) и (1.6) очевидно, что на фронте волны ($\xi = 0$) $U(0) = 0$, $U_\xi(0) = 0$. А за фронтом волны ($\xi < 0$) $U_\xi < 0$, $U_{\xi\xi} > 0$. Следовательно, решение $U(\xi)$, определяемое равенством (1.14), является монотонно убывающей функцией от ξ , обращенной выпуклостью вниз и стремящейся к нулю вместе с первой производной при $\xi \rightarrow 0_-$. Можно доказать, что перед фронтом волны при $\xi > 0$ $U(\xi)$ тождественно равна нулю. Действительно, пусть $U(\xi_0) = U_0 \neq 0$ при $\xi_0 > 0$. Тогда, решая задачу Коши для (1.6) с начальной точкой (ξ_0, U_0), получим

$$U(\xi, \xi_0, U_0) = [U_0^{1-n} - A(1-n)(\xi - \xi_0)]^{-\alpha} \quad (1.15)$$

Но последнее выражение не обращается в нуль при $\xi = 0$, что противоречит первоначально принятому условию. Окончательно решение (1.14) принимает вид

$$U(x, t) = [A(1-n)(Vt - x)]^{-\alpha} (\sigma(x) - \delta(x - Vt)) \quad (1.16)$$

Здесь $\sigma(x)$ — единичная функция Хевисайда, а постоянная V определяется из граничного режима без обострения

$$U(0, t) = Bt^{-\alpha}, \quad B = \text{const}, \quad \alpha = 1/(n-1), \quad t \geq 0$$

Таким образом, для фильтрационных течений, подчиняющихся степенному закону фильтрации, имеет место LS -режим обострения, когда $n > 1$, и конечный фронт возмущений, когда $0 < n < 1$. Другими словами, фильтрация дилатантных жидкостей сопровождается возникновением пространственно-временной структуры типа LS -режимов с обострением, а фильтрация псевдопластических жидкостей — эволюцией конечных фронтов возмущения.

Можно сформулировать и более общее утверждение: для системы (1.1) в одномерном случае существует либо LS -режим обострения, либо конеч-

ный фронт возмущений, в зависимости от того, какое условие из приведенных двух выполняется

$$\int_1^{\infty} \frac{du}{\Phi(u)} < \infty, \quad \int_0^v \frac{du}{\Phi(u)} < \infty$$

Доказательство сводится к выяснению условий существования ограниченного или неограниченного решения уравнения

$$\frac{dU}{d\xi} = -A\Phi(U), \quad A = \Pi\beta V\lambda^{-1}, \quad \Phi(0) = 0$$

которое проводится аналогично тому, как это было сделано для уравнения (1.6).

Псевдопластические жидкости кроме рассмотренной финитности возмущений обладают также свойством локализации давления и скорости в режиме с обострением (*S*-режим). В самом деле, переходя из уравнений (1.3) к одному уравнению для безразмерной скорости, получим

$$\frac{\partial^2 U}{\partial x^2} = \frac{\Pi\beta}{\lambda} \frac{\partial U^n}{\partial t}, \quad 0 < n < 1 \quad (1.17)$$

Последнее уравнение имеет решение

$$U(x, t) = B_s (T_f - t)^\alpha (1 - xL^{-1})^{-2\alpha} (\sigma(x) - \sigma(x-L)) \quad (1.18)$$

$$L = \left[B_s^{1-n} \frac{2\lambda(1+n)}{\Pi\beta n(1-n)} \right]^{1/2}, \quad B_s = \text{const}, \quad -\infty < t < T_f$$

которое обладает следующими свойствами:

а) при $x=0$ меняется по закону

$$U(0, t) = B_s (T_f - t)^\alpha$$

б) при $t=0$

$$U(x, 0) = B_s T_f^\alpha (1 - xL^{-1})^{-2\alpha} (\sigma(x) - \sigma(x-L))$$

в) при $0 \leq x \leq L$ скорость $U(x, t)$ стремится к бесконечности при $t \rightarrow T_f^-$

г) $U(x, t) = 0$ при всех $-\infty < t < T_f$ для любых $x > L$; точка $x=L$ является неподвижной границей для возмущений скорости, в которой непрерывны U , U_x и U_{xx} ; высшие производные по x в зависимости от n могут не существовать в точке $x=L$.

Используя последнее свойство $U(x, t)$, функцию $P(x, t)$ из уравнений (1.3) можно найти в следующем виде:

$$P(x, t) = D_s (T_f - t)^{\alpha n} (1 - xL^{-1})^{-\varepsilon} (\sigma(x) - \sigma(x-L))$$

$$\varepsilon = \frac{n+1}{n-1}, \quad D_s = \left[B_s^{1+n} \frac{2\Pi\lambda(1-n)}{\beta n(1+n)} \right]^{1/2}, \quad -\infty < t < T_f, \quad 0 \leq x < \infty \quad (1.19)$$

Можно убедиться в том, что построенные функции (1.18) и (1.19) удовлетворяют системе уравнений (1.3). В отличие от безразмерной скорости $U(x, t)$, обладающей непрерывными частными производными U_x и U_{xx} , давление $P(x, t)$ имеет непрерывную производную по x только первого порядка. При $n < 1/3$ вторая производная P_{xx} обращается в бесконечность при $x=L$.

2. Рассмотрим теперь двух- и трехчленные законы фильтрации и соответствующие им режимы обострения. Двух- и трехчленные законы фильтрации были исследованы еще Ф. Форхгеймером [8]. Известно, что многие неньютоновские системы, обладающие вязкоупругими и другими

реофизическими свойствами, подчиняются этим законам [9, 10]. Их можно записать в общем виде

$$-\text{grad } P = (av + bv^2 + cv^3) \frac{v}{v} \quad (2.1)$$

где a, b, c — неотрицательные размерные постоянные. Предполагается, что трехчлен в правой части (2.1) не имеет других действительных корней, кроме нулевого.

Ниже рассматриваются одномерные движения типа бегущих волн, зависящие от переменной $\xi = x - Vt$. Уравнение (2.1) вместе с уравнением неразрывности дает

$$\beta \frac{\partial P}{\partial t} + \frac{\partial v}{\partial x} = 0, \quad -\frac{\partial P}{\partial x} = av + bv^2 + cv^3 \quad (2.2)$$

или

$$\frac{dv}{d\xi} = -\beta V(av + bv^2 + cv^3), \quad P = (\beta V)^{-1}v$$

Система (2.2) в случае $a=c=0, b \neq 0$ имеет решение [11]

$$v(x, t) = K(xV^{-1} + T_f - t)^{-1}, \quad P(x, t) = (\beta V)^{-1}v(x, t) \quad (2.3)$$

$$V = (Kb\beta)^{-1/2}, \quad K = \text{const}, \quad -\infty < t < T_f, \quad 0 \leq x < \infty$$

$$v(0, t) = K(T_f - t)^{-1}, \quad P(0, t) = K\beta^{-1}V^{-1}(T_f - t)^{-1} \quad (2.4)$$

Решение (2.3) системы (2.2) представляет собой волну сжатия для скорости и давления. Полуширина волны (координата точки $x = x^*$, в которой $v(x^*, t) = 0,5v(0, t)$, $P(x^*, t) = 0,5P(0, t)$) меняется по закону

$$x^*(t) = V(T_f - t)$$

Она сокращается до нуля при $t \rightarrow T_f$ с постоянной скоростью V . В этом случае имеет место LS -режим обострения с локализацией возмущений на границе области. На границе $x=0$ могут быть заданы либо скорость, либо давление. Задание одного из них определяет другое.

В случае, когда $c=0, a \neq 0, b \neq 0$ (двучленный закон), имеет место следующее решение:

$$v(x, t) = ab^{-1}(\exp(k\eta) - 1)^{-1}, \quad P(x, t) = \beta^{-1}V^{-1}v(x, t)$$

$$\eta = xV^{-1} + T_f - t, \quad V = \left(\frac{k}{a\beta}\right)^{1/2}, \quad -\infty < t < T_f, \quad 0 \leq x < \infty \quad (2.5)$$

где $k = \text{const}$ — параметр граничного режима и

$$v(0, t) = ab^{-1}(\exp(k(T_f - t)) - 1)^{-1} \quad (2.6)$$

Решение (2.5) представляет собой волну сжатия с более интенсивным режимом обострения (2.6). Полуширина волны в этом случае меняется по закону

$$x^*(t) = Vk^{-1} \ln(2 - \exp(-k(T_f - t)))$$

Пусть $b=0, a \neq 0, c \neq 0$. Этому случаю соответствуют неньютоновские жидкости, обладающие вязкоупругими свойствами [9]. Скорость и давление имеют вид

$$v(x, t) = (ac^{-1})^{1/2}(\exp(k\eta) - 1)^{-1/2}, \quad P(x, t) = (\beta V)^{-1}v(x, t) \quad (2.7)$$

$$\eta = xV^{-1} + T_f - t, \quad V = k/2a\beta, \quad -\infty < t < T_f, \quad 0 \leq x < \infty$$

$$v(0, t) = (ac^{-1})^{1/2}(\exp(k(T_f - t)) - 1)^{-1/2} \quad (2.8)$$

Полуширина волны меняется по закону

$$x^*(t) = V k^{-1} \ln(4 - 3 \exp(k(T_f - t)))$$

В случае трехчленного закона, когда $a \neq 0$, $b \neq 0$ и $c \neq 0$, уравнение (2.2) имеет решение

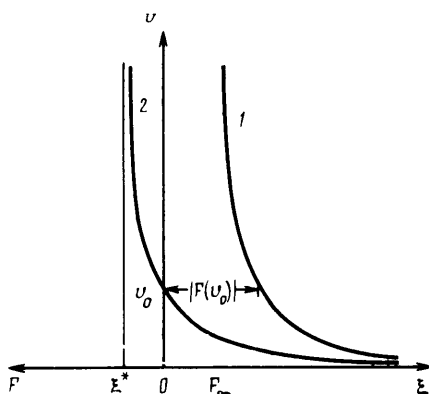
$$\xi = -(\beta V c)^{-1} \int_{v_0}^v \frac{dv}{v(v^2 + bc^{-1}v + ac^{-1})} \quad (2.9)$$

Интеграл в правой части (2.9) выражается через элементарные функции. Имеем

$$\xi = -(F(v) - F(v_0)), \quad v_0 > 0, \quad 0 \leq v < \infty \quad (2.10)$$

$$F(v) = (\beta V c)^{-1} \left(\frac{c}{a} \ln \frac{v}{\sqrt{(v+v)^2 + m^2}} - \frac{b}{2am} \operatorname{arctg} \frac{v+v}{m} \right) \quad (2.11)$$

$$v = \frac{b}{2c}, \quad m = \frac{1}{2c} \sqrt{4ac - b^2}, \quad 4ac - b^2 > 0$$



Фиг. 2

Хотя выразить здесь скорость v в явном виде через ξ не удастся, но можно показать, что существует конечное время обострения. В самом деле, функция $F(v)$ в области $0 \leq v < \infty$ является отрицательной, монотонно возрастающей непрерывной функцией и обладает следующими предельными значениями:

$$F(v \rightarrow 0) \rightarrow -\infty, \quad F(v \rightarrow \infty) \Rightarrow \pi b / (4am\beta V c) = F_\infty$$

Качественное поведение функции $F(v)$ показана на фиг. 2 (кривая 1). Здесь же показана зависимость между переменной ξ и скоростью v (кривая 2). Как видно, эта зависимость имеет такой же вид, что и на фиг. 1, т. е. существует конечная точка $\xi^* = F(v_0) - F_\infty$, где скорость обращается в бесконечность. С другой стороны, по доказанному в первой части общего утверждению (см. (1.9)) $\xi^* = -VT_f$. Таким образом, имеем

$$T_f = V(F_\infty - F(v_0)) > 0$$

Анализ режимов обострения, приводимых здесь, может быть использован для принятия технологических решений при выборе режима воздействия на пласт рабочими агентами, обладающими неньютоновскими свойствами; с помощью теорем сравнения полученные решения можно

использовать как верхние оценки для целого набора практических режимов воздействия на пласт, в том числе и режимов без обострения. Глубины локализации для таких режимов будут ограничены сверху соответствующим параметром теоретического S -режима.

В заключение автор выражает глубокую благодарность А. Х. Мирзаджанзаде за ценные советы и внимание к работе.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Зельдович Я. Б., Компанеев А. С. К теории распространения тепла при теплопроводности, зависящей от температуры // Сборник, посвященный 70-летию академика А. Ф. Иоффе. М., 1950. С. 61–71.
2. Баренблатт Г. И. О некоторых неустановившихся движениях жидкости и газа в пористой среде // ПММ. 1952. Т. 16. № 1. С. 67–78.
3. Мирзаджанзаде А. Х., Ковалев А. Г., Зайцев Ю. В. Особенности эксплуатации месторождений аномальных нефтей. М.: Недра, 1972. 200 с.
4. Баренблатт Г. И., Ентов В. М., Рыжик В. М. Движение жидкостей и газов в природных пластах. М.: Недра, 1984. 208 с.
5. Огибалов П. М., Мирзаджанзаде А. Х. Нестационарные движения вязко-пластичных сред. М.: Изд-во МГУ, 1970. 415 с.
6. Бернадинер М. Г., Ентов В. М. Гидродинамическая теория фильтрации аномальных жидкостей. М.: Наука, 1975. 199 с.
7. Самарский А. А., Галактионов В. А., Курдюмов С. П., Михайлов А. П. Режимы с обострением в задачах для квазилинейных параболических уравнений. М.: Наука, 1987. 477 с.
8. Форхгеймер Ф. Гидравлика. М.; Л.: ОНТИ. Глав. ред. энергет. лит-ры, 1949. 615 с.
9. Мирчинк М. Ф., Мирзаджанзаде А. Х., Желтов Ю. В. и др. Физико-геологические проблемы повышения нефтегазоотдачи пластов. М.: Недра, 1975. 230 с.
10. Басниев К. С., Власов А. М., Кочина И. Н., Максимов В. М. Подземная гидравлика. М.: Недра, 1986. 303 с.
11. Азизов Х. Ф. О граничных режимах с обострением в задачах нелинейной теории фильтрации // Докл. АН АзССР. 1990. Т. 46. № 3.

Баку

Поступила в редакцию
30.VII.1990