

УДК 532.529

СТЕРЖНЕВОЕ ТЕЧЕНИЕ КУЭТТА ВОЛОКНИСТОЙ СУСПЕНЗИИ МЕЖДУ СООСНЫМИ ЦИЛИНДРАМИ

БАБКИН В. А.

Течение волокнистой супензии в пространстве между двумя бесконечными соосными круговыми цилиндрами давно привлекает внимание исследователей [1–6]. Пусть поверхности цилиндров гладкие. Внутренний цилиндр радиуса R_1 неподвижен, а внешний, радиуса R_2 , вращается с постоянной угловой скоростью. Концентрация супензии выше концентрации седиментации, так что в супензии может образовываться упругая сеть волокон [6–8]. Задача состоит в том, чтобы найти распределение скорости в пространстве между цилиндрами и функциональную связь между касательными напряжениями на поверхности цилиндров и угловой скоростью внешнего цилиндра.

Примем цилиндрическую систему координат r, φ, x : ось x направлена по общей оси цилиндров; положительные значения угла φ отсчитываются в сторону вращения внешнего цилиндра.

В зависимости от скорости вращения в пространстве между цилиндрами может установиться один из возможных режимов движения супензии: стержневое, переходное или турбулентное течение [4, 6]. Ограничимся только стержневым течением. Этот режим устанавливается при небольших скоростях вращения, однако в зависимости от концентрации супензии может охватывать весьма значительный диапазон скоростей, включая и те скорости, что встречаются на практике [6].

В стержневом режиме область течения супензии $R_1 \leq r \leq R_2$ состоит из ядра, содержащего все волокна супензии и движущегося как твердое тело, и областей чистой жидкости, прилегающих к твердым стенкам [4, 6, 7]. Пристеночные слои образуются за счет деформации сети волокон, входящей в ядро [7].

При вращении внутреннего цилиндра (внешний покоятся) образуется только один пристеночный слой, прилегающий к внутреннему цилинду, причем вся масса супензии, за исключением жидкости в этом слое, покоятся [4]. Однако автору неизвестны работы, в которых давалась бы такая же определенная информация о пристеночных слоях и движении ядра супензии в случае вращения внешнего цилиндра. По этой причине в данной работе отдельно рассмотрены случаи течения с двумя пристеночными слоями и одним пристеночным слоем у внутреннего или внешнего цилиндра.

1. Два пристеночных слоя. Пусть при вращении внешнего цилиндра с угловой скоростью ω_2 в пространстве между цилиндрами, занятом супензией, образуются пристеночные слои жидкой фазы супензии толщиной d_1 у внутреннего цилиндра и d_2 — у внешнего, а также ядро течения $R_1 + d_1 \leq r \leq R_2 - d_2$. Ядро будем считать вращающимся как твердое тело, с постоянной угловой скоростью ω , которая, вообще говоря, не совпадает с ω_2 и должна быть найдена в ходе решения задачи.

Чтобы найти связь между касательными напряжениями на стенах цилиндров и угловой скоростью ω_2 , ввиду расслоенности супензии у стенок рассмотрим отдельно течение жидкой фазы в пристеночных слоях и деформацию сети волокон в ядре течения, поскольку касательные напряжения на стенах определяются движением жидкой фазы и, следовательно, толщиной пристеночных слоев d_1, d_2 , а последние — деформацией сети волокон.

Взаимосвязь между течением жидкой фазы и деформацией сети волокон осуществляется посредством граничных условий на границах ядра с пристеночными слоями.

Здесь и далее влиянием силы тяжести будем пренебречь.

В пристеночных слоях течение жидкой фазы супензии ламинарное [4, 6]. Для ньютоновской жидкости, каковой и будет считаться жидкая фаза супензии, распределение скорости v_φ ($v_r=v_x=0$) в слоях дается известным решением [9]

$$v_\varphi = \frac{\omega R_1 (1+\delta_1)^2 (\xi^2 - 1)}{\xi \delta_1 (2 + \delta_1)}, \quad R_1 \leq r \leq R_1 + d_1 \quad (1.1)$$

$$v_\varphi = \frac{\omega R_1 (h - \delta_2)^2 (h^2 - \xi^2) + \omega_2 h R_2 (\xi^2 - (h - \delta_2)^2)}{\xi \delta_2 (2h - \delta_2)} \quad (1.2)$$

$$R_2 - d_2 \leq r \leq R_2$$

$$\xi = \frac{r}{R_1}, \quad h = \frac{R_2}{R_1}, \quad \delta_1 = \frac{d_1}{R_1}, \quad \delta_2 = \frac{d_2}{R_1}$$

По профилям скоростей (1.1) и (1.2) определяются касательные напряжения на границах пристеночных слоев [9]

$$r=R_1: \quad \tau_{\varphi r} = \frac{2\eta\omega(1+\delta_1)^2}{\delta_1(2+\delta_1)}; \quad r=R_1+d_1: \quad \tau_{\varphi r} = \frac{2\eta\omega}{\delta_1(2+\delta_1)} \quad (1.3)$$

$$r=R_2-d_2: \quad \tau_{\varphi r} = \frac{2\eta h^2(\omega_2-\omega)}{\delta_2(2h-\delta_2)};$$

$$r=R_2: \quad \tau_{\varphi r} = \frac{2\eta(\omega_2-\omega)(h-\delta_2)^2}{\delta_2(2h-\delta_2)} \quad (1.4)$$

Здесь η — динамическая вязкость жидкой фазы супензии.

Величины δ_1 , δ_2 и ω в формулах (1.1)–(1.4) неизвестны. Найдем их, решая задачу о деформации сети волокон в супензии. Сеть волокон будем считать упругим континуумом, а деформации сети — конечными. За начальное, ненапряженное состояние примем состояние сети, когда система в покое.

Чтобы исключить смещения ядра как твердого тела, деформацию будем рассматривать в системе координат, вращающейся вместе с ядром с угловой скоростью ω . Учитывая симметрию деформации, перемещения u_r , u_φ , u_x точек сети волокон будем искать в виде $u_r=u_r(r)$, $u_\varphi=u_\varphi(r)$, $u_x=0$, при этом конечные деформации ε_{ij} через перемещения выражаются формулами

$$2\varepsilon_{rr}=2u_{r,r}-(u_{r,r}^2+u_{\varphi,r}^2), \quad \varepsilon_{\varphi\varphi}=\frac{u_r}{r}-\frac{u_r^2+u_\varphi^2}{2r^2} \quad (1.5)$$

$$2\varepsilon_{\varphi r}=u_{\varphi,r}-\frac{1}{r}(u_\varphi+u_ru_{\varphi,r}-u_\varphi u_{r,r})$$

$$\varepsilon_{xx}=\varepsilon_{rx}=\varepsilon_{\varphi x}=0, \quad u_{i,r}=du_i/dr$$

Связь между эффективными напряжениями в сети волокон σ_{ij} и деформациями ε_{ij} зададим формулами, которые введены в [7] и обоснованы в [10]

$$\sigma_{ij}=2\mu\varepsilon_{ij}(1-\varepsilon_{\alpha\alpha})+4\kappa\varepsilon_{i\alpha}\varepsilon_{j\alpha}; \quad i, j, \alpha=r, \varphi, x \quad (1.6)$$

где μ и κ — упругие константы, зависящие от сорта волокон и концентрации. По одинаковым индексам, стоящим рядом, предполагается суммирование.

Подставляя выражения (1.5) в уравнения состояния (1.6), найдем, что не равны нулю только напряжения σ_{rr} , $\sigma_{\varphi\varphi}$, $\sigma_{\varphi r}$. Тогда уравнения равновесия

сия сети волокон имеют вид

$$\frac{d\sigma_{\varphi r}}{dr} + \frac{2\sigma_{\varphi r}}{r} = 0, \quad \frac{d\sigma_{rr}}{dr} + \frac{\sigma_{rr} - \sigma_{\varphi\varphi}}{r} = -\rho\omega^2 r \quad (1.7)$$

$$\rho = \rho_2 q c (\rho_1 - \rho_2) \quad (1.8)$$

Здесь ρ — эффективная плотность сети волокон, ρ_1, ρ_2 — плотности твердой и жидкой фаз супензии, q — удельный объем твердой фазы. Формула (1.8) справедлива только при небольшой разнице плотностей фаз, что, однако, всегда выполняется в случае водных супензий целлюлозных и древесных волокон [8].

Границные условия

$$\begin{aligned} r = R_1 + d_1: \quad \sigma_{\varphi r} &= \tau_{\varphi r}, \quad \sigma_{rr} = 0, \quad u_r = d_1; \\ r = R_2 - d_2: \quad \sigma_{\varphi r} &= \tau_{\varphi r}, \quad \sigma_{rr} = 0, \quad u_r = -d_2 \end{aligned} \quad (1.9)$$

Первое уравнение (1.7) интегрируется сразу

$$\sigma_{\varphi r} = C/r^2 \quad (1.10)$$

где C — постоянная интегрирования. Однако систему (1.5)–(1.7) в целом будем решать методом разложения в ряд по малым параметрам. Из системы уравнений (1.7) и граничных условий (1.9) видно, что деформированное состояние сети волокон определяется касательными напряжениями на границе, например $\tau_1 = \tau_{\varphi r}(R_1)$, и угловой скоростью ядра ω . Введем поэтому два безразмерных параметра, которые будем считать малыми

$$\beta_1 = \tau_1/\mu, \quad \beta_2 = \rho\omega^2(R_2^2 - R_1^2)/\mu \quad (1.11)$$

Предположим, что перемещения u_r и u_φ можно представить в виде ряда

$$\psi = \psi_1^{(1)} \beta_1 + \psi_2^{(1)} \beta_2 + \psi_1^{(2)} \beta_1^{(2)} + \psi_{12}^{(2)} \beta_1 \beta_2 + \psi_2^{(2)} \beta_2^{(2)} + \dots \quad (1.12)$$

где ψ — общее обозначение для перемещений, $\psi_1^{(1)}, \psi_2^{(1)}, \dots$ — не зависящие от β_1 и β_2 функции. В формуле (1.12) учтено, что $\psi = 0$ при $\beta_1 = \beta_2 = 0$. Из формул (1.5), (1.6) и (1.9) следует, что тогда и $\epsilon_{ij}, \sigma_{ij}, d_1, d_2$ также можно представить в виде рядов (1.12). Раскладывая указанные величины в ряды, подставляя их затем в систему (1.5)–(1.7) и граничные условия (1.9) и приравнивая выражения при одинаковых степенях $\beta_1^m \beta_2^n$, $m, n = 0, 1, 2, \dots$, получим уравнения и граничные условия для определения $\psi_1^{(1)}, \psi_2^{(1)}, \dots$. В данной работе ограничимся первыми ненулевыми приближениями рассматриваемых величин.

В принятом приближении формула (1.10) и первое граничное условие (1.9) дают (см. также (1.11))

$$\sigma_{\varphi r} = \tau_1 R_1^2 / r^2 = \beta_1 \mu R_1^2 / r^2 \quad (1.13)$$

Подставляя выражение (1.13) в (1.5), (1.6), получим уравнение

$$\frac{du_\varphi}{dr} - \frac{u_\varphi}{r} = \beta_1 \frac{R_1^2}{r^2}, \quad u_\varphi = u_{\varphi 1}^{(1)} \beta_1 + u_{\varphi 2}^{(1)} \beta_2 \quad (1.14)$$

Его решение, если пренебречь перемещениями сети волокон как твердого тела, имеет вид

$$u_\varphi = -\beta_1 R_1^2 / 2r \quad (1.15)$$

Рассмотрим теперь второе уравнение (1.7). Подставляя в него уравнения состояния (1.6) в виде разложения (1.12), с учетом решения (1.15) получим

$$\frac{d^2 u_r}{dr^2} + \frac{1}{r} \frac{du_r}{dr} - \frac{u_r}{r^2} + \frac{d}{dr} \left[\left(2e - \frac{3}{2} \right) \left(\frac{du_r}{dr} \right)^2 - \frac{u_r}{r} \frac{du_r}{dr} \right] + \quad (1.16)$$

$$+\left(2e-\frac{3}{2}\right)\left[\frac{1}{r}\left(\frac{du}{dr}\right)^2-\frac{u_r^2}{r^3}\right]=\frac{(4e-1)R_1^4\beta_1^2}{2r^5}-\frac{r\beta_2}{2R_1^2(h^2-1)}$$

$$u_r=u_{r1}^{(1)}\beta_1+u_{r2}^{(1)}\beta_2+u_{r12}^{(2)}\beta_1\beta_2+u_{r2}^{(2)}\beta_2^2$$

где $e=\kappa/\mu$. В разложении u_r оставлены члены с первой и второй степенями β_1 и β_2 , так как эти же степени входят в первое ненулевое приближение, составляющее правую часть уравнения (1.16).

Приравнивая выражения при одинаковых степенях β_1 и β_2 и решая полученные уравнения с условиями $\sigma_{rr}=0$ при $r=R_1+d_1$ и $r=R_2-d_2$ (см. (1.9)), получим $u_{r1}^{(1)}=u_{r12}^{(2)}=0$ и

$$u_r=u_{r1}^{(2)}\beta_1^2+u_{r2}^{(1)}\beta_2=A_1r+\frac{A_2}{r}+\frac{a_1}{r^3}+a_2r^3 \quad (1.17)$$

$$A_1=\frac{(1-4e)\beta_1^2}{16h^2}+\frac{3(h^2+1)\beta_2}{16(h^2-1)}$$

$$\frac{A_2}{R_1^2}=\frac{(1-4e)(h^2+1)\beta_1^2}{16h^2}+\frac{3h^2\beta_2}{16(h^2-1)}$$

$$a_1=\frac{(4e-1)R_1^4\beta_1^2}{16}, \quad a_2=-\frac{\beta_2}{16R_1^2(h^2-1)}$$

Решение (1.17) вместе с последними граничными условиями (1.9) позволяет найти величины δ_1 и δ_2

$$\delta_1=\frac{(1-4e)\tau_1^2}{8\mu^2h^2}+\frac{\rho\omega^2(3h^2+1)R_1^2}{8\mu} \quad (1.18)$$

$$\delta_2=\frac{(4e-1)\tau_1^2}{8\mu^2h}-\frac{\rho\omega^2h(h^2+3)R_1^2}{8\mu} \quad (1.19)$$

Здесь параметры β_1 и β_2 заменены своими выражениями (1.11).

В формулы (1.18) и (1.19) входит не определенная пока угловая скорость вращения ядра ω . В рассматриваемом приближении первая формула (1.3) дает $\tau_1\delta_1=\omega\eta$. Подставляя сюда формулу (1.18), получим уравнение для определения $\omega=\omega(\tau_1)$

$$\rho\mu\tau_1R_2^2(1+3h^2)\omega^2-8\eta\mu^2h^2\omega-(4e-1)\tau_1^3=0 \quad (1.20)$$

По имеющимся данным [10], по крайней мере для целлюлозных и древесных волокон, $e>1/4$, и тогда уравнение (1.20) имеет два решения. Для физически допустимого решения $\omega(\tau_1)\rightarrow 0$ при $\tau_1\rightarrow 0$, т. е. вращение ядра замедляется, если уменьшается приложенное касательное напряжение, и $\omega(\tau_1)>0$, т. е. вращение ядра происходит в сторону вращения внешнего цилиндра. Обоим этим условиям не удовлетворяет ни одно из решений уравнения (1.20), так как одно из них отрицательно, а другое не стремится к нулю при $\tau_1\rightarrow 0$. Поэтому стержневое течение с двумя пристеночными слоями для супензий с $e>1/4$ физически нереализуемо.

2. Пристеночный слой у внешнего цилиндра. Общий случай. Пусть пристеночный слой толщины d_2 образуется только у внешнего цилиндра. Предположим, что ядро супензии $R_1\leq r\leq R_2-d_2$ вращается с постоянной угловой скоростью $\omega\neq\omega_2$ в том же направлении, что и внешний цилиндр.

Касательные напряжения τ_{fr} в жидкой фазе на границах пристеночного слоя $r=R_2-d_2$ и $r=R_2$ определяются по формулам (1.4). Касательное напряжение на поверхности внутреннего цилиндра τ_1 , характеризующее силу взаимодействия этой поверхности и супензии, зависит от скорости вращения ядра ω . Связь $\tau_1=\tau_1(\omega)$ представляет собой граничное условие при $r=R_1$.

Деформированное состояние сети волокон определяется при решении системы (1.5)–(1.7) с граничными условиями

$$\begin{aligned} r=R_1: \quad \sigma_{\varphi r}=\tau_1(\omega), \quad u_r=0; \\ r=R_2-d_2: \quad \sigma_{\varphi r}=\tau_{\varphi r}, \quad \sigma_{rr}=0, \quad u_r=-d_2 \end{aligned} \quad (2.1)$$

Формула (1.10) с граничными условиями (2.1) дает решение (1.13) и условие равномерного вращения ядра суспензии

$$\tau_1 R_1^2 = (R_2 - d_2)^2 \tau_{\varphi r} (R_2 - d_2) \quad (2.2)$$

Повторяя далее выкладки разд. 1, получим, что u_φ определяется формулой (1.15), а u_r удовлетворяет уравнению (1.16). Решая его с граничными условиями (2.1), найдем вначале перемещение u_r , а затем и толщину пристеночного слоя δ_2 , которая в рассматриваемом приближении имеет вид

$$\delta_2 = \frac{(4e-1)(h^2-1)\tau_1^2}{8\mu^2 h(h^2+1)} - \frac{\rho\omega^2 R_1 R_2 (2h^4-h^2+1)}{16\mu(h^2+1)} \quad (2.3)$$

И уменьшаемое и вычитаемое в формуле (2.3) при $e > 1/4$ положительны, так как $h > 1$. Формула (2.3) имеет смысл, если разность в ее правой части положительна.

Зависимость $\tau_1(\omega_2)$ определяется из равенств (1.4), (2.2) и (2.3), если в явном виде известна связь $\tau_1 = \tau_1(\omega)$.

Особый случай: $\omega=0$. Пусть ядро суспензии неподвижно. Вращение внешнего цилиндра приводит в движение только жидкую фазу в пристеночном слое. Из-за различия граничных условий на границе ядра $r=R_1$, этот случай не является частным случаем предыдущего общего случая и должен рассматриваться отдельно.

Напряжения на границах пристеночного слоя $r=R_2-d_2$ и $r=R_2$ определяются формулами (1.4), а деформированное состояние сети волокон в ядре – уравнениями (1.7) при $\omega=0$.

Граничные условия для определения деформации сети волокон не совпадают с условиями (2.1), а имеют вид

$$r=R_1: \quad u_\varphi=0, \quad u_r=0; \quad r=R_2-d_2: \quad \sigma_{\varphi r}=\tau_{\varphi r}, \quad \sigma_{rr}=0, \quad u_r=-d_2 \quad (2.4)$$

Формула (1.10) с граничным условием (2.4) на $\sigma_{\varphi r}$ дает

$$r^2 \sigma_{\varphi r} = (R_2 - d_2)^2 \tau_{\varphi r} (R_2 - d_2) \quad (2.5)$$

Поскольку $\sigma_{\varphi r}(R_1)=\tau_1$, то отсюда при $r=R_1$ получается равенство (2.2).

Напряжение $\sigma_{\varphi r}$ в формуле (2.5) выражим через перемещения по формулам (1.5), (1.6), а правую часть равенства (2.5) заменим на левую часть формулы (2.2). Тогда равенство (2.5) перейдет в уравнение (1.14). Интегрируя его с условием $u_\varphi(R_1)=0$, получим

$$u_\varphi = \frac{\beta_1}{2} \left(r - \frac{R_1^2}{r} \right) \quad (2.6)$$

Так как в данном случае $\omega=0$, то $\beta_2=0$, и поэтому неизвестные u_r и d_2 отыскиваются в виде рядов по β_1 . Выкладки, аналогичные изложенным в разд. 1, с учетом решения (2.6) дают, что $u_{r1}^{(1)}=0$ и уравнение для u_r имеет вид

$$\frac{d^2 u_r}{dr^2} + \frac{1}{r} \frac{du_r}{dr} - \frac{u_r}{r^2} = \frac{(4e-1) R_1^4 \beta_1^2}{2r^5}, \quad u_r = \tilde{u}_{r1} \beta_1^2 \quad (2.7)$$

Решая уравнение (2.7) с граничными условиями (2.4), найдем вначале перемещение u_r , а затем толщину пристеночного слоя δ_2

$$\delta_2 = \frac{(h^2-1)(4e-3-h^2)\tau_1^2}{8\mu^2 h(h^2+1)} \quad (2.8)$$

Условие $\delta_2 > 0$ приводит к необходимому условию существования рассматриваемого течения: $4e-3-h^2 > 0$.

Связь $\tau_1 = \tau_1(\omega_2)$ устанавливается с помощью формул (2.2), (2.8) и (1.4) при

$\omega=0$. В рассматриваемом приближении

$$\omega_2 = \frac{(h^2-1)(4e-3-h^2)\tau_1^3}{8\eta\mu^2h^4(h^2+1)} \quad (2.9)$$

3. Пристеночный слой у внутреннего цилиндра. Общий случай. Пусть пристеночный слой толщины d_1 образуется только у внутреннего (неподвижного) цилиндра. Предположим, что ядро суспензии $R_1+d_1 \leq r \leq R_2$ вращается с постоянной угловой скоростью ω в том же направлении, что и наружный цилиндр.

Касательное напряжение $\tau_{\varphi r}$ на границах пристеночного слоя $r=R_1$ и $r=R_1+d_1$ определяется формулами (1.3). Пусть τ_2 — касательное напряжение на поверхности $r=R_2$ ядра суспензии. Будем предполагать, что угловая скорость ядра ω меньше угловой скорости ω_2 наружного цилиндра, тогда $\tau_2 > 0$. Напряжение τ_2 характеризует силу взаимодействия суспензии и внутренней стенки наружного цилиндра и зависит кроме параметров суспензии от угловых скоростей ω и ω_2 . Явная зависимость $\tau_2=\tau_2(\omega, \omega_2)$ представляет собой граничное условие при $r=R_2$.

Деформация сети волокон определяется из системы уравнений (1.5)–(1.7) с граничными условиями

$$\begin{aligned} r=R_1+d_1: \quad \sigma_{\varphi r} &= \tau_{\varphi r}, \quad \sigma_{rr}=0, \quad u_r=d_1 \\ r=R_2: \quad \sigma_{\varphi r} &= \tau_2(\omega, \omega_2), \quad u_r=0 \end{aligned} \quad (3.1)$$

Интеграл (1.10) с граничными условиями (3.1) для $\sigma_{\varphi r}$ приводит к равенству

$$(R_1+d_1)^2 \tau_{\varphi r} (R_1+d_1) = \tau_2 R_2^2 \quad (3.2)$$

Поскольку дальнейшие выкладки проводятся так же, как и в разд. 1 и для общего случая разд. 2, то сразу же приведем результаты. Перемещение u_φ определяется формулой (1.15). Перемещение u_r удовлетворяет уравнению (1.16). Его решение с граничными условиями (3.1) дает и само-перемещение u_r , и толщину пристеночного слоя δ_1

$$\delta_1 = \frac{(4e-1)(h^2-1)\tau_1^2}{8\mu^2h^2(h^2+1)} + \frac{\rho\omega^2R_1^2(h^4-h^2+1)}{8\mu(h^2+1)} \quad (3.3)$$

При $h>1$ всегда $\delta_1>0$.

Связь $\tau_1=\tau_1(\omega_2)$ устанавливается из формул (1.3), (3.2), (3.3), если известна явная зависимость $\tau_2=\tau_2(\omega, \omega_2)$.

Особый случай: $\omega=\omega_2$. Ядро суспензии вращается вместе с внешним цилиндром с угловой скоростью ω_2 .

Напряжения на границах пристеночного слоя $r=R_1$ и $r=R_1+d_1$ определяются по формулам (1.3) при $\omega=\omega_2$. Деформированное состояние сети описывается уравнениями (1.7), в которых $\omega=\omega_2$.

Границные условия

$$r=R_1+d_1: \quad \sigma_{\varphi r}=\tau_{\varphi r}, \quad \sigma_{rr}=0, \quad u_r=d_1; \quad r=R_2: \quad u_\varphi=0, \quad u_r=0 \quad (3.4)$$

Из формулы (1.10) и условия (3.4) для $\sigma_{\varphi r}$ следует:

$$r^2 \sigma_{\varphi r} = (R_1+d_1)^2 \tau_{\varphi r} (R_1+d_1) \quad (3.5)$$

$$(R_1+d_1)^2 \tau_{\varphi r} (R_1+d_1) = \tau_2 R_2^2, \quad \tau_2 = \sigma_{\varphi r}(R_2) \quad (3.6)$$

Уравнение для u_φ получается из равенства (3.5) после подстановки в него формул (1.3) при $\omega=\omega_2$, (1.6) и разложения в ряд по параметрам β_1 , $\beta_2=\rho\omega_2^2(R_2^2-R_1^2)/\mu$. В первом ненулевом приближении оно имеет вид (1.14). Его решение с граничным условием $u_\varphi(R_2)=0$ таково

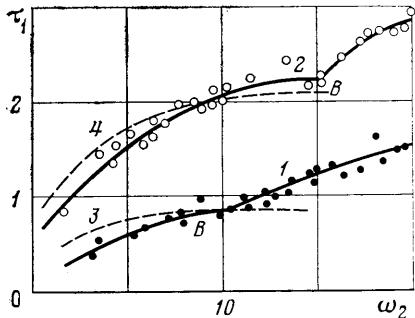
$$u_\varphi = \frac{\beta_1 R_1^2}{2} \left(\frac{r}{R_2^2} - \frac{1}{r} \right) \quad (3.7)$$

Уравнение для определения τ_1 совпадает с уравнением (1.16). Решая его с граничными условиями (3.4), найдем перемещение u_r и толщину пристеночного слоя δ_1

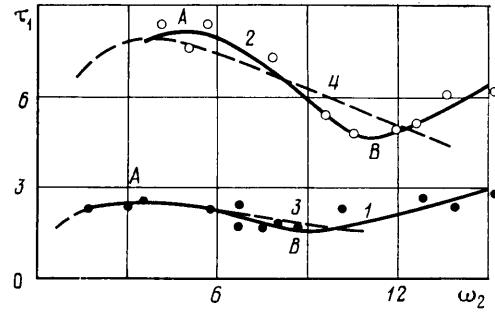
$$\delta_1 = \frac{a\tau_1^2}{G^2} + \frac{\rho a \omega_2^2 R_2^2 (h^2 - 1)}{\mu} \quad (3.8)$$

$$G^2 = \frac{\mu^2 h^2}{(4e-3)h^2 - 1}, \quad a = \frac{h^2 - 1}{8h^2(h^2 + 1)}$$

Величина G совпадает с эффективным упругим модулем G_1 , полученным для стержневого течения Куттта с внутренним вращающимся цилиндром [7]. Если $e > 1$, то формула, определяющая G , имеет смысл.



Фиг. 1



Фиг. 2

Суспензии с таким значением e существуют [10]. Условие $\delta_1 > 0$ не накладывает никаких ограничений на τ_1 и ω_2 .

Явная зависимость $\omega_2(\tau_1)$ следует из формул (1.3), (3.6), (3.8) и в рассматриваемом приближении является решением уравнения

$$\rho a G^2 R_2 (h^2 - 1) \tau_1 \omega_2^2 - \mu \eta G^2 \omega_2 + a \mu \tau_1^3 = 0 \quad (3.9)$$

Анализ уравнения (3.9) показывает, что функция $\tau_1(\omega_2)$ немонотонная: τ_1 растет, если $0 < \omega_2 < \omega_{20}$, и убывает при $\omega_2 > \omega_{20}$, где $\omega_{20} = (2\eta^2 b^3 / a^2 b^3 G^2)^{1/4}$, $b = 2\rho R_2^2 (h^2 - 1)$. В точке ω_{20} функция $\tau_1(\omega_2)$ достигает максимума, причем $\tau_1(\omega_{20}) = (\mu \eta^2 G^2 / 2a^2 b)^{1/4}$.

4. Сравнение с экспериментом. Монография [6] является одной из немногих работ, рассматривающих течение Куттта волокнистой суспензии с внешним вращающимся цилиндром, в которой дана достаточно полная информация и о результатах экспериментов, и об установке, на которой они получены,—так называемом ротационном вискозиметре. Ротационный вискозиметр состоит из двух соосных гладких цилиндров. Наружный цилиндр вращается с постоянной угловой скоростью ω_2 . Касательное напряжение τ_1 в зависимости от ω_2 снимается с внутреннего цилиндра. Конструкция прибора предусматривает уменьшение влияния концевых эффектов.

На фиг. 1 и 2 приведены экспериментальные зависимости $\tau_1 - \omega_2$, где τ_1 в Па и ω_2 в 1/с, полученные при испытаниях суспензий беленой сульфитной целлюлозы разной концентрации с [6]. Чтобы подчеркнуть характер зависимости, кроме точек даны осредняющие кривые: на фиг. 1 кривые 1, 2 для $c=0,5; 0,8\%$, на фиг. 2 кривые 1, 2 для $c=1,0; 2,0\%$ соответственно. Очевидно, вид кривых на фиг. 1, 2 различен. Например, на фиг. 1 кривая 2 монотонно растет во всей области изменения ω_2 , имея излом в точке B , тогда как на фиг. 2 кривая 2 вначале растет до точки A , затем убывает до точки B , а перейдя ее, вновь начинает расти.

Сопоставим эти результаты с полученными выше решениями. Ограничимся только особыми решениями, которые в отличие от общих дают связь $\tau_1 - \omega_2$ в явном виде (2.9), (3.9). Из этих двух формул только (3.9) качественно отражает характер зависимости $\tau_1 - \omega_2$ для всех кривых на фиг. 1, 2, тогда как формула (2.9) дает монотонный рост τ_1 при всех ω_2 , что не соответствует графикам на фиг. 2.

Кривые 3 и 4 — это результаты расчета по формуле (3.9): на фиг. 1 для $c=0,5; 0,8\%$; на фиг. 2 для $c=1,0; 2,0\%$ соответственно. Расчеты проведены при следующих параметрах: $\rho_1 = 1150 \text{ кг}/\text{м}^3$, $\rho_2 = 1000 \text{ кг}/\text{м}^3$, $g = 2,37 \cdot 10^{-3} \text{ м}^3/\text{кг}$, $\eta = 1,005 \cdot 10^{-3} \text{ кг}/(\text{м} \cdot \text{с})$, $R_1 = 0,119 \text{ м}$, $R_2 = 0,130 \text{ м}$ [6, 8]; $\mu = 1,63; 5,67; 1,78; 13,23 \text{ Н}/\text{м}^2$, $G = 0,85; 3,17; 8,60$;

15,12 Н/м² для $c=0,5; 0,8; 1,0; 2,0\%$ соответственно. Как видно, расчетные кривые вполне удовлетворительно согласуются с экспериментальными кривыми 1, 2. Наибольшие отклонения наблюдаются при малых ω_2 , когда режим еще не вполне установился, и вблизи точки B , в которой стержневое течение меняется переходным.

Константы μ и G , характеризующие упругие свойства сети волокон, по порядку величины совпадают с аналогичными константами для суспензий беленой березовой крафт-целлюлозы, вычисленными в [10] по результатам опытов [5], и с модулями сдвига, найденными экспериментально в [3, 11]. Следует отметить, что в ряду значений μ значение $\mu(1, 0) = 1,78$ должно, вообще говоря, быть меньше, чем $\mu(0, 8) = 5,67$. Здесь же ситуация противоположная. Такое отклонение, возможно, связано с тем совсем одинаковыми условиями проведения эксперимента, так как хорошо известно [6], что свойства суспензии весьма заметно зависят от условий эксперимента.

Различный характер графиков на фиг. 1, 2 можно объяснить следующим образом. Пусть ω_{2*} — угловая скорость в точке B , в которой происходит смена режимов течения и ω_{20} — точка максимума кривой $\tau_1(\omega_2)$. Если $\omega_{20} > \omega_{2*}$, то зависимость $\tau_1 - \omega_2$ имеет вид кривых на фиг. 1, а если $\omega_{20} < \omega_{2*}$ — кривых на фиг. 2.

В заключение отметим, что с экспериментальными результатами сопоставлено одно из возможных решений разд. 3 и 4. Теоретически допустимая неоднозначность решения задачи Куэтта при вращении внешнего цилиндра требует дополнительных экспериментальных исследований, которые позволят выбрать подходящее случаю решение.

ЛИТЕРАТУРА

1. Durst R. E., Jenness L. C. The flow properties of paper pulp stocks. 1. Relationship of shear value to pipe friction for bleached sulphite pulp slurries // Tappi. 1954. V. 37. № 10. P. 417–422.
2. Durst R. E., Jenness L. C. The flow properties of paper pulp stocks. 2. Relationship of shear value to pipe friction for soda kraft and groundwood slurries // Tappi. 1955. V. 38. № 4. P. 193–198.
3. Шайдуров Г. Ф. О вязкости и упругости бумажной массы // Коллоид. журн. 1955. Т. 17. № 5. С. 397–402.
4. Baines W. D. Laminar flow of dilute fibre suspensions // Svensk Papperstidn. 1959. V. 62. № 22. P. 823–828.
5. Moller K., Duffy G. G., Titchener A. L. The prediction of pipe friction losses from rotational viscometry // Svensk Papperstidn. 1973. V. 76. № 13. P. 493–499.
6. Терентьев О. А. Гидродинамика волокнистых суспензий в целлюлозно-бумажном производстве. М.: Лесная пром-сть. 1980. 248 с.
7. Бабкин В. А. Сдвиг волокнистой суспензии между коаксиальными цилиндрами // Изв. АН СССР. МЖГ. 1975. № 2. С. 80–85.
8. Emmons H. W. The continuum properties of fiber suspensions // Tappi. 1965. V. 48. № 12. P. 679–687.
9. Кочин Н. Е., Кибель И. А., Розе Н. В. Теоретическая гидродинамика. Ч. 2. М.: Физматгиз, 1963. 727 с.
10. Бабкин В. А. Уравнения состояния сети волокон в суспензии. Петрозаводск, 1981. С. 1–16.—Деп. в ВИНИТИ 29.01.82, № 400–82.
11. Thalén N., Wahren D. Shear modulus and ultimate shear strength of some paper pulp fibre networks // Svensk Papperstidn. 1964. V. 67. № 7. P. 259–264.

Петрозаводск

Поступила в редакцию
19.I.1987