

**УРАВНЕНИЯ ГИДРОДИНАМИКИ ДЛЯ ВЕТРОВОЛНОВОЙ ЦИРКУЛЯЦИИ
НА ШЕЛЬФЕ**

ДАВЫДОВ Л. М.

Для прогноза распространения примеси, качества воды на шельфе необходимо знать динамику водных масс и водообмен. Но гидродинамика шельфовой зоны и открытой части морей и озер существенно различаются из-за большой крутизны дна, сложного строения береговой линии, большой ролью ветровых волн, их обрушения [1]. В [2, 3] была показана важная роль, которую играют поверхностные волны и их обрушение для околбереговых течений и дан вывод осредненных по глубине уравнений гидродинамики. Для областей шельфа, отдаленных от береговой линии, также необходимо учитывать взаимодействие волн с дном и течениями, которые будут существенно трехмерными.

В настоящей работе дан вывод уравнений гидродинамики для осредненных по периоду волны ветроволновых течений в трехмерной постановке.

Рассмотрим ветроволновое турбулентное течение на шельфе. В дальнейшем пренебрежем взаимодействием поверхностных волн с турбулентностью и в целях упрощения рассмотрим волны с длиной волны λ , частотой n , волновым числом $k = 2\pi/\lambda$, амплитудой a . В реальном случае имеет место спектр волн, но ввиду наличия резкого максимума в спектре ветровых волн можно выделить волну, имеющую характерную длину λ .

Так как свободная поверхность и дно морей и озер имеют сложную пространственную структуру и переменны во времени, целесообразно перейти к безразмерной по вертикали координате $x_4 = (x_3 - x_{zb})/h$, так что на поверхности $x_4 = 1$, на дне $x_4 = 0$.

Система уравнений гидродинамики для потока со свободной поверхностью в системе координат t, x_1, x_2, x_4 имеет вид

$$\begin{aligned} \frac{\partial hu_i}{\partial t} + \frac{\partial hu_i u_j}{\partial x_j} &= -gh \frac{\partial \zeta}{\partial x_i} - \frac{h}{\rho} \frac{\partial p_n}{\partial x_i} + \\ &+ \frac{1}{\rho} \frac{\partial p_n}{\partial x_4} \left(\frac{\partial x_{zb}}{\partial x_i} + x_4 \frac{\partial h}{\partial x_i} \right) + \frac{1}{h} \frac{\partial}{\partial x_4} \left(K \frac{\partial u_i}{\partial x_4} \right) \quad (1) \\ \frac{\partial h}{\partial t} + \frac{\partial hu_j}{\partial x_j} &= 0, \quad u_4 = \frac{dx_4}{dt} = \frac{\partial x_4}{\partial t} + u_4 \frac{\partial x_4}{\partial x_4} \end{aligned}$$

где $i=1, 2; j=1, 2, 4$; p_n — негидростатическая часть давления, h, ζ, x_{zb} — глубина, отметки свободной поверхности и дна, x_j, u_j — ортогональная система координат и скорости, x_3 — вертикальная координата, p — давление, K — коэффициент вертикальной турбулентной вязкости, $u_4 = 0$ на поверхности и дне.

При замене переменных в вязком члене учтена только его главная часть.

Можно предположить, что основной вклад в негидростатическую часть давления вносят волны и вкладом крупномасштабных течений в p_n можно пренебречь.

Представим скорость u_i в виде суммы среднего за период волны значения U_i и волновых возмущений первого u_i' и второго u_i'' порядков относительно крутизны волны ak . Аналогично можно представить и другие гидродинамические параметры.

Волновые решения возьмем из потенциальной теории волн на воде. Учитывая, что для произвольной функции $f(x_3)$ имеет место следующее соотношение:

$$f(x_3) = f(x_4 H) + \frac{x_4 h'}{H} \frac{\partial f(x_4 H)}{\partial x_4} + \dots$$

будем иметь

$$\begin{aligned} \zeta' &= a \cos \chi, \quad \langle \zeta'' \rangle = 0 \\ u_1' &= \frac{k_1 na \operatorname{ch} \varphi}{k \operatorname{sh} \psi} \cos \chi, \quad \langle u_1'' \rangle = \frac{k_1 n a^2 x_4 \operatorname{sh} \varphi}{2 \operatorname{sh} \psi} \quad (2) \\ u_3' &= \frac{na \operatorname{sh} \varphi}{\operatorname{sh} \psi} \sin \chi, \quad \langle u_3'' \rangle = 0 \end{aligned}$$

$$p_n' = \frac{\rho g a \operatorname{ch} \varphi}{\operatorname{ch} \psi} \cos \chi, \quad \langle p_n'' \rangle = \frac{\rho n^2 a^2 \operatorname{sh} \varphi}{2 \operatorname{sh} \psi} \left(x_4 - \frac{\operatorname{sh} \varphi}{\operatorname{sh} \psi} \right)$$

где k_i — компоненты волнового вектора, $\chi = k_i x_i - nt$, $H = \langle h \rangle$, $\varphi = kHx_4$, $\psi = kH$, $\langle \rangle$ означают осреднение за период волны.

Для волновых решений u_i' , $\langle u_i'' \rangle$ из определения u_i имеем

$$Hu_i' = an \left(\frac{\text{sh } \varphi}{\text{sh } \psi} + x_i \right) \sin \chi, \quad \langle u_i'' \rangle = 0 \quad (3)$$

С точностью до малых второго порядка относительно крутизны волны

$$\langle hu_j \rangle = HU_j + H \langle u_j'' \rangle + \langle h' u_j' \rangle$$

$$\langle hu_i u_j \rangle = HU_i U_j + H (U_i \langle u_j'' \rangle + \langle u_i' u_j' \rangle + U_j \langle u_i'' \rangle) + U_j \langle u_i' h' \rangle + U_i \langle u_j' h' \rangle \quad (4)$$

$$\langle hu_i u_j \rangle = HU_i^\circ U_j^\circ + H \langle u_i' u_j' \rangle, \quad U_i^\circ = \langle hu_i \rangle / H$$

Аналогично можно получить

$$\left\langle h \frac{\partial \zeta}{\partial x_i} \right\rangle = H \frac{\partial \langle \zeta \rangle}{\partial x_i} + \left\langle h' \frac{\partial h'}{\partial x_i} \right\rangle, \quad \left\langle h \frac{\partial p_H}{\partial x_i} \right\rangle = H \frac{\partial \langle p_H \rangle}{\partial x_i} + \left\langle h' \frac{\partial p_H'}{\partial x_i} \right\rangle \quad (5)$$

$$\left\langle \frac{\partial h}{\partial x_i} \frac{\partial p_H}{\partial x_k} \right\rangle = \frac{\partial H}{\partial x_i} \frac{\partial \langle p_H'' \rangle}{\partial x_k} + \left\langle \frac{\partial h'}{\partial x_i} \frac{\partial p_H'}{\partial x_k} \right\rangle, \quad \left\langle \frac{\partial x_{3b}}{\partial x_i} - \frac{\partial p_H}{\partial x_k} \right\rangle = \frac{\partial x_{3b}}{\partial x_i} \frac{\partial \langle p_H'' \rangle}{\partial x_k}$$

Осредняя систему (4) по периоду волны и используя соотношения (2)–(5), получим систему уравнений движения и неразрывности для ветроволновых течений

$$\begin{aligned} \frac{\partial HU_i^\circ}{\partial t} + \frac{\partial HU_i^\circ U_j^\circ}{\partial x_j} + gH \frac{\partial \zeta}{\partial x_i} - \frac{1}{H} \frac{\partial}{\partial x_k} \left(K \frac{\partial U_i^\circ}{\partial x_k} \right) = - \frac{\partial}{\partial x_m} \left(\frac{k_i k_m E H \text{ch}^2 \varphi}{k \text{sh } \psi \text{ch } \psi} \right) - \\ - \frac{\partial}{\partial x_i} \left[E \left(\frac{1}{2} + \frac{1}{\text{ch } \psi} \left(\frac{\partial \theta}{\partial x_k} - \frac{\psi \text{sh}^2 \varphi}{\text{sh } \psi} \right) \right) \right] + \\ + \frac{1}{\text{ch } \psi} \left[Ek \left(\frac{\partial H}{\partial x_i} \frac{\partial x_k R}{\partial x_k} + \frac{\partial x_{3g}}{\partial x_i} \frac{\partial R}{\partial x_k} \right) + \frac{1}{2} \frac{\partial \theta}{\partial x_k} \frac{\partial E}{\partial x_i} \right] \end{aligned} \quad (6)$$

$$\frac{\partial H}{\partial t} + \frac{\partial HU_j^\circ}{\partial x_j} = 0, \quad R = \text{sh } \varphi \left(x_i - \frac{\text{sh } \varphi}{\text{sh } \psi} \right) \quad (7)$$

где $m=1, 2$; $\theta(x_i) = x_i \text{ch } \varphi$ для $0 \leq x_i \leq 1-\varepsilon$ в области $1-\varepsilon < x_i \leq 1$ монотонно уменьшается от $\theta(1-\varepsilon)$ до нуля, ε – малая величина порядка a/H , $E = 1/2 g a^2$ – энергия волн. Такое определение θ связано с тем, что в потенциальной теории волн на воде граничное условие ставится не на самой свободной поверхности.

Правая часть уравнения движения (6) представляет собой волновые напряжения. При интегрировании системы (6), (7) по x_i от 0 до 1 получаются уравнения мелкой воды с радиационными напряжениями Лонге – Хиггенса.

Продифференцируем (7) по времени (6) по x_i . Интегрируя полученное уравнение по x_i от 0 до 1 и исключая общие члены, получим

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 H}{\partial t^2} - \int_0^1 \frac{\partial^2 HU_i^\circ U_m^\circ}{\partial x_i \partial x_m} dx_i - g \frac{\partial}{\partial x_i} \left(H \frac{\partial \zeta}{\partial x_i} \right) + \frac{\partial (\tau_{ni} - \tau_{bi})}{\partial x_i} - \frac{\partial^2 S_{im}}{\partial x_i \partial x_m} = 0, \\ S_{im} = E \frac{c_g}{c} \frac{k_i k_j}{k^2} + \frac{E}{2} \left(\frac{2c_g}{c} - 1 \right) \delta_{im} \end{aligned} \quad (8)$$

Здесь S_{im} – радиационные напряжения Лонге – Хиггенса, δ_{im} – единичный тензор, $c_g = \nabla_k n$, $c = (n/k^2)k$ – групповая и фазовая скорости волн, τ_{ni} , τ_{bi} – напряжения трения на поверхности и на дне.

Для определения параметров волн воспользуемся уравнениями сохранения энергии поверхностных волн и условием сохранения волновых гребней [4]

$$\frac{\partial E}{\partial t} + \frac{\partial E(c_g + U_i^\circ)}{\partial x_i} + S_{im} \frac{\partial U_i^\circ}{\partial x_m} = T_n - T_g, \quad \frac{\partial k_i}{\partial t} + \frac{\partial (n + k_i U_j^\circ)}{\partial x_j} = 0$$

Скорости порождения энергии поверхностных волн T_n за счет ветра и ее диссипации T_g задаются по [5].

ЛИТЕРАТУРА

1. Лонгинов В. В. Динамика береговой зоны бесприливных морей. М.: Изд-во АН СССР, 1963. 379 с.
2. Longuet-Higgins M. S., Stewart R. W. Radiation stress and mass transport in gravity waves.— J. Fluid Mech., 1962, v. 13, № 4, p. 481—504.
3. Longuet-Higgins M. S. Longshore currents generated by obliquely incident sea waves.— J. Geophys. Res., 1970, v. 75, № 33, p. 6778—6789.
4. Whitham G. B. Mass, momentum and energy flux in water waves.— J. Fluid Mech., 1962, v. 12, № 1, p. 135—147.
5. Hasselman K., Ross D. B., Müller P., Sell W. A parametric wave prediction model.— J. Phys. Oceanogr., 1976, v. 6, № 2, p. 200—228.

Москва

Поступила в редакцию
26.XI.1985

УДК 532.59:532.527

ЭКСПЕРИМЕНТАЛЬНОЕ ИССЛЕДОВАНИЕ НЕОСЕССИМЕТРИЧНЫХ ИНЕРЦИОННЫХ ВОЛН ВО ВРАЩАЮЩЕЙСЯ ЖИДКОСТИ

ВЛАДИМИРОВ В. А., МАКАРЕНКО В. Г., ТАРАСОВ В. Ф.

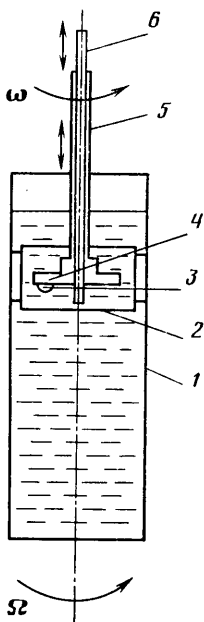
Вращающаяся жидкость способна поддерживать внутренние волновые движения — инерционные волны, что служит основным проявлением «гироскопической» природы движений, которая обуславливает также своеобразный характер турбулентности и вторичных режимов во вращающихся потоках [1—3]. Наличие инерционных волн определяет важные свойства таких течений, как вращающиеся атмосферы планет, концентрированные вихри в атмосфере (ураганы, смерчи) и вихри в технических устройствах (вихревые камеры, циклонные точки и т. п. [1—4]). Классической и глубоко разработанной в теории инерционных волн является задача о собственных колебаниях вращающейся жидкости, заключенной в замкнутый резервуар [1, 5—7]. Экспериментальные исследования осесимметричных собственных мод в цилиндрическом сосуде представлены в [8, 9]. Результаты экспериментального изучения других типов инерционных волн приведены в [10, 11].

Настоящая работа посвящена экспериментальному исследованию свойств неосесимметричных волн в заполняющей цилиндрический сосуд твердотельно вращающейся жидкости. Использовался метод резонансной генерации требуемой моды, не приводящий к перестройке основного течения. Показано, что резонансная генерация собственной моды колебаний является существенно нестационарным процессом, начальный этап которого находится в хорошем согласии с линейной теорией. Установлено, что при достижении критической амплитуды рост волны прекращается и происходит нелинейный распад ее первоначальной структуры.

1. Эксперименты по исследованию инерционных волн проводились на установке, схема которой приведена на фиг. 1. Заполненный водой прозрачный цилиндрический сосуд 1 закреплялся в вертикальном положении на вращающемся столе. Жестко связанная с сосудом верхняя крышка 2 была эластичной, и возбуждение волн осуществлялось с помощью деформирования ее одной или нескольких полусферами 3, прикрепленными к диску 4, соединенному с трубчатым валом 5. Ось вращения вала генератора волн 3, 4, 5 совпадала с осью вращения цилиндрического сосуда.

Опыты осуществлялись следующим образом. Цилиндрический сосуд с жидкостью приводился во вращение с постоянной угловой скоростью Ω . После того как в жидкости достигалось состояние стационарного твердотельного вращения, центральная область, прилегающая к оси вращения, визуализировалась.

Для этого в исследуемый объем жидкости через не-



Фиг. 1