УДК 532.517.4.011

## ОБТЕКАНИЕ ТУРБУЛЕНТНЫМ ПОТОКОМ ВОЗДУХА ДВИЖУЩЕЙСЯ КРИВОЛИНЕЙНОЙ ПОВЕРХНОСТИ

## МАКИН В. К.

Описывается численная модель обтекания турбулентным потоком воздуха криволинейной поверхности. Модель основана на двумерных нелинейных уравнениях Рейнольдса и уравнениях неразрывности, записанных в системе координат, связанной с профилем криволинейной поверхности. Напряжения Рейнольдса представляются в виде произведения изотропного коэффициента турбулентной вязкости, линейно возрастающего с высотой, и тензора деформации поля средней скорости. Имитируется обтекание неподвижной синусоидальной поверхности и синусоидальной гравитационной волны на воде. Получена структура волновых полей скорости и давления. Анализируются различия в обтекании неподвижной и подвижной поверхностей.

1. Постановка задачи. Рассматривается несжимаемый турбулентный поток воздуха в двумерной области 0 < x < L,  $\eta(x, t) < z < h$ , где x, z и t — декартовы координаты и время, L и h — длина и высота области,  $\eta(x, t)$  — профиль криволинейной поверхности. Полные нелинейные уравнения Рейнольдса и уравнение неразрывности в системе координат  $(x, \xi)$ , где  $\xi = (z-\eta)/(h-\eta)$ , записывается в виде

$$\frac{\partial u_{i}}{\partial t} + \frac{\partial \xi}{\partial t} \frac{\partial u}{\partial \xi} + A_{jm} \frac{\partial}{\partial x_{m}} \left( u_{i} u_{j} + \overline{u_{i}' u_{j}'} \right) = -A_{im} \frac{\partial p}{\partial x_{m}}$$
(1.1)

$$A_{im} \frac{\partial u_i}{\partial x_m} = 0 \tag{1.2}$$

тде  $i=1,\ 2,$  и по повторяющимся индексам производится суммирование;  $x_1=x,\ x_2=\xi;\ u_1=u$  и  $u_2=w$ —горизонтальная и вертикальная компоненты скорости; вместо полного давления P введено его отклонение от гидростатического p

$$p = \frac{P}{\rho} + g \int_{\xi}^{\xi_h} \left( \frac{\partial \xi}{\partial z} \right)^{-1} d\xi$$

тде  $\rho$  — плотность воздуха, g — ускорение свободного падения. Матрица преобразования координат имеет вид

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -H^{-1} \frac{\partial}{\partial x} (\eta + \xi H) \\ 0 & H^{-1} \end{bmatrix}, \quad H = h - \eta$$

Замыкание уравнений (1.1), (1.2) основано на традиционном подходе, разработанном для нестационарного и неоднородного пограничного слоя над плоской поверхностью [1]. Известно, что отклонение от автомодельной структуры в системе координат, связанной с поверхностью, является эффектом малых возмущений. В результате выбор моделей турбулент-

ности различной степени сложности практически не влияет на воспроизводимые поля волновых флуктуаций скорости и давления. Это обстоятельство позволяет применять наиболее простую модель, в которой одноточечные моменты второго порядка представляются в виде произведения изотропного коэффициента турбулентной вязкости К и компонент тензора деформации поля скоростей [1]

$$\overline{u_i'u_j'} = \frac{2}{3} e \delta_{ij} - K \left( A_{jm} \frac{\partial u_i}{\partial x_m} + A_{im} \frac{\partial u_j}{\partial x_m} \right)$$

Предполагается, что K зависит от координаты  $\xi$  так же, как в автомодельном пограничном слое  $K=v*\kappa\xi H$ , где v\*- скорость трения,  $\kappa=0,4-$  постоянная Кармана. Конкретные значения кинетической энергии турбулентности e несущественны, так как уравнения (1.1) допускают переопределение давления по формуле  $p=p+^2/_3e$ . Этот метод замыкания уравнений проверялся воспроизведением результатов, полученных в [3,4], где для замыкания использовалось полуэмпирическое уравнение эволюции энергии турбулентности с известными гипотезами Колмогорова. Сравнение показало практическое совпадение всех рассчитываемых характеристик пограничного слоя. Хорошее согласование этих расчетов с данными лабораторных измерений в пограничном слое над волнами [4] обосновывает возможность применения выписанной модели турбулентности для исследования обтекания криволинейных поверхностей.

На поверхности  $\xi=0$  турбулентные потоки импульса определяются квадратичным законом локального трения (законом стенки), который в

криволинейной системе координат имеет вид

$$A_{i3}\overline{u_i'u_j'} = -c_1|\Delta u|B_{ij}A_{j3}$$
 ( $\xi=0$ )  
 $B_{ij}=\Delta(u_iA_{j3}+u_jA_{i3}), c_1=\kappa^2[\ln(\xi^+H/z_0)]^{-2}$ 

Здесь  $c_1$  — коэффициент сопротивления,  $z_0$  — параметр шероховатости,  $\Delta$  — оператор, означающий разность величин на уровне  $\xi^+$  и на самой поверхности.

2. Граничные и начальные условия; метод решения. На нижней и

верхней границах области задаются значения компонент скорости

$$u_i = u_{i0}$$
 ( $\xi = 0$ ),  $u_1 = \text{const}$ ,  $u_2 = 0$  ( $\xi = 1$ ) (2.1)

При t=0 задаются профили скорости и давления

$$u(\xi) = \frac{v_*}{\kappa} \ln\left(\frac{\xi h}{z_0}\right), \quad w(\xi) = p(\xi) = 0$$

Задача решается численно. Перепишем (1.1) в виде

$$\frac{\partial u_i}{\partial t} = F_i^l - A_{im} \frac{\partial p^{l+1}}{\partial x_m} \tag{2.2}$$

где в F, включены члены, стоящие в левой части (1.1); l — номер временного шага. Дифференцируя (1.2) по времени и подставляя в (2.2), получим уравнение для определения давления p

$$A_{im} \frac{\partial}{\partial x_m} \left( A_{im} \frac{\partial p^{t+1}}{\partial x_m} - F_{i}^{l} + \frac{\partial u_i}{\partial t} \right) = 0$$
 (2.3)

Уравнение (2.3) решается методом последовательной верхней релаксации до заданной точности, определяемой выполнением уравнения иеразрывности  $A_{im}\partial u^{l+1}/\partial x_m=0$  (подробно вид разностной схемы см. в [2, 3]).

Ищется стационарное решение. Достижение стационарности определяется совпадением горизонтального потока импульса на нижней  $\tau_0$  и верх-

ней  $\tau_i$  границах. Проинтегрированное по x уравнение (1.1) при i=1 в стационарном случае имеет вид

$$\tau = \tau^a + \tau^t + \tau^p = \text{const.}$$

$$\tau^{a} = -\rho \left\langle u \left[ w - (1 - \xi) \left( \frac{\partial \eta}{\partial t} + u \frac{\partial \eta}{\partial x} \right) \right] \right\rangle$$

$$\tau^{t} = -\rho \left\langle \overline{u'w'} - \frac{\partial \eta}{\partial x} \overline{u'u'} (1 - \xi) \right\rangle$$

$$\tau^{p} = \left\langle \frac{\partial \eta}{\partial x} p (1 - \xi) \right\rangle$$
(2.4)

где  $\tau^a$ ,  $\tau^t$  и  $\tau^p$  — потоки импульса за счет адвекции, напряжений Рейнольдса и поля давления; уголковые скобки означают осреднение по x. На поверхности  $\xi$ =0 в силу граничных условий (2.1), а также (3.1),

(3.2)  $\tau^a = 0$  и, следовательно,

$$\tau_{0} = -\rho \left\langle \overline{u'w_{0}'} - \frac{\partial \eta}{\partial x} \overline{u'u_{0}'} + \frac{\partial \eta}{\partial x} p_{0} \right\rangle$$
 (2.5)

На верхней границе  $\xi=1$  в силу (2.1)  $\tau^a=\tau^p=0$  и потому

$$\tau_1 = -\rho \langle \overline{u'w_1'} \rangle = \rho v_{*1}^2$$

где  $v_{*1}$  — новое значение скорости трения. В расчетах совпадение  $\tau_0$  и  $\tau_1$  выполнялось с точностью до 2%.

3. Численный эксперимент. Целью эксперимента являлось исследование различия обтекания неподвижной и подвижной поверхностей одинаковой геометрии и связи распределений волновых характеристик воздушного потока вблизи поверхности по вертикальной декартовой координате z'=z/h и вертикальной координате  $\xi$  (см. также [4,5]).

Рассматривались два варианта.

Неподвижная криволинейная поверхность

$$\eta(x) = a\cos(kx), \quad u_0 = w_0 = 0$$
 (3.1)

где a — амплитуда,  $k=2\pi/L$  — волновое число.

II. Подвижная поверхность, моделирующая ветровую гравитационную волну на воде

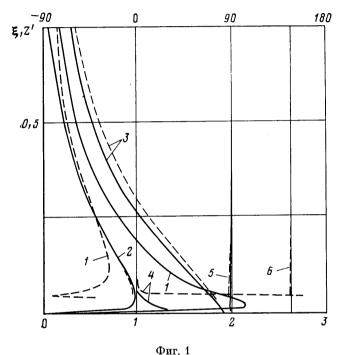
$$\eta(x, t) = a \cos \varphi, \quad u_0 = a \omega \cos \varphi, \quad w_0 = a \omega \sin \varphi$$

$$\varphi = kx - \omega t, \quad \omega^2 = gk, \quad \frac{\partial \eta}{\partial t} = w_0 - \frac{\partial \eta}{\partial x} u_0 + O(ak)^2$$
(3.2)

Здесь последнее уравнение — кинематическое условие на поверхности,  $\omega$  — частота,  $\omega/k=c$  — фазовая скорость. Отношение характерного времени подстройки пограничного слоя к волнам к характерному времени развития ветровых волн составляет 0,01 [2]. Таким образом, поле скоростей ветра в среднем всегда соответствует состоянию поверхности на любой стадии развития волн. Этот факт позволяет для исследования пограничного слоя над волнами на данной стадии их развития, характеризуемой отношением  $v_*/c$ , использовать «замороженный» волновой профиль (с постоянной вовремени амплитудой  $\alpha$ ) и искать стационарное решение задачи.

времени амплитудой a) и искать стационарное решение задачи. Для этого используется замена переменных x'=x-ct и  $\xi'=\ln(\xi/\xi_0+1)$ , позволяющая исключить из (1.1) производные до времени и сгущающая сетку с приближением к поверхности, где формируются поверхностные потоки импульса и энергии ( $\xi_0$  — параметр разрежения). Параметры поверхности и пограничного слоя имеют следующие значения:  $a=6\cdot 10^{-3}$  м, c=0.8 м/с, L=0.4 м,  $v_*=0.08$  м/с,  $z_0=4.4\cdot 10^{-5}$  м, h=0.2 м.

На фиг. 1 (неподвижная поверхность) и 2 (подвижная поверхность) показаны распределение по высоте в координатах z' (пунктирные линии) и  $\xi$  (сплошные линии) амплитуд и фаз волновых составляющих компонент скорости и давления. На нижней оси отложены нормированные амплитуды продольной скорости  $u/v_*$  (кривые I), вертикальной скорости  $w/v_*$  (кривые I), давления I0, давления I1, на фиг. I2 (кривые I3). Масштабный коэффициент I3 на фиг. 1 равен 0,1, на фиг. 2 — 0,5. На верхней оси отложены значения фаз в градусах. Кривые I4, I5, I6 соответствуют фазам продольной и вертикальной скоростей и фазе давления. Характерной особенностью является совпадение распределений амплитуд и фаз вертикальной составляющей скорости и давления в координатах I4 и I5. Этот факт позволяет



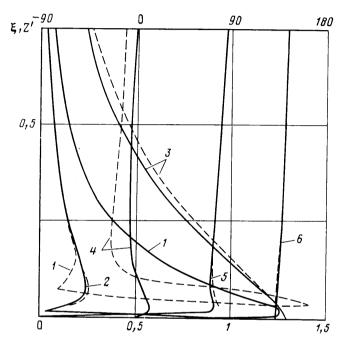
для получения экспериментальных поверхностных значений указанных характеристик над волнистой поверхностью проводить измерения в декартовой системе координат, используя неподвижные относительно уровня z=0 приборы, с экстраполяцией результатов на уровень  $\xi=0$ . Распределение амплитуд горизонтальной волновой составляющей скорости характеризуется наличием резко выраженного максимума по  $\xi$  и минимума по z'; последний связан с переходом фазы возмущений через  $90^\circ$ .

В случае распространения гравитационной волны отмечается наличие минимума в распределении амплитуд вертикальной составляющей скорости по координате z', отсутствующего в другом варианте. Количественные значения рассматриваемых характеристик в обоих вариантах различны.

При обтекании криволинейной поверхности создается сопротивление, создаваемое касательными напряжениями Рейнольдса и корреляцией поверхностного давления с наклоном поверхности (см. формулу (2.5)); последнее известно как сопротивление формы и отсутствует при обтекании плоской поверхности. Коэффициент сопротивления формы  $\tau_0^p/\tau_0$ , где  $\tau_0^p$  и  $\tau_0$  определяются соотношениями (2.4), (2.5) на  $\xi$ =0, составляет в расчетах соответственно 10 и 6%. Проинтегрируем уравнение (1.1) при i=1 по x и  $\xi$ 

$$\int_{0}^{1} \frac{\partial}{\partial t} \langle uH \rangle d\xi = \tau_{1} - \tau_{0}^{t} - \tau_{0}^{p}$$

При обтекании плоской поверхности  $\tau_0{}^p=0$ ,  $\tau_1=\tau_0{}^t=\rho v_*{}^2$ . При обтекании криволинейной поверхности возникает сопротивление формы, определяемое членом  $\tau_0^{p} > 0$ , что ведет к уменьшению средней скорости и увеличению  $\tau_1$ . Коэффициент сопротивления пограничного слоя  $\tau_1/\rho u_1^2$  при обтекании криволинейной поверхности больше, чем при обтекании плоской поверхности; в расчетах превышение составляет соответственно 8 и 4%.



Фиг. 2

В случае движения поверхности  $u_{i0}=u_{i0}(x,t)$  к ней направлен поток энергии

$$\Pi = -\left\langle p_0 \frac{\partial \eta}{\partial t} \right\rangle + \left\langle \tau_0^i \left( u_0 - w_0 \frac{\partial \eta}{\partial x} \right) \right\rangle \tag{3.3}$$

Основная часть потока энергии определяется первым членом справа в (3.3) и составляет от П около 90%. Поток энергии П составляет от потока энергии на верхней границе пограничного слоя  $\tau_1 u_1$  около 4%, однако именно за счет него происходит рост ветровых гравитационных волн.

## ЛИТЕРАТУРА

- 1. Монин А. С., Яглом А. М. Статистическая гидромеханика. Ч. 1. М.: Наука, 1965.

- Chalikov D. V. The numerical simulation of wind-wave interaction.— J. Fluid Mech., 1978, v. 87, pt 3, p. 561-582.
   Макин В. К. Поле ветра над волнами.— Океанология, 1979, т. 19, № 2, с. 206-212.
   Макин В. К., Чаликов Д. В. Численное моделирование структуры воздушного потока над волнами.— Изв. АН СССР. Физика атмосферы и океана, 1979, т. 15, № 3, 202, 200.
- 5. Макин В. К., Панченко Е. Г. Распределение приповерхностного давления на волнистой поверхности. - Изв. АН СССР. Физика атмосферы и океана, 1983, т. 19, № 10, c. 1098-1101.

Ленинград

Поступила в редакцию 18.II.1985