

Автор признательна В. П. Карликову за постоянное внимание к работе, Г. Ю. Степанову – за ценные принципиальные указания, связанные с качественным анализом решения, и Ю. Л. Якимову – за участие в обсуждении результатов работы.

Поступила 19 VI 1978

ЛИТЕРАТУРА

1. Штанько В. А. О струйном обтекании пластинки, в центре которой расположен источник или сток. Тр. НИИ прикл. матем. и механ. при Томск. ун-те, 1976, т. 7.
2. Седов Л. И. Механика сплошной среды, т. 2. М., Наука, 1976.
3. Гуревич М. И. Теория струй идеальной жидкости. М., Физматгиз, 1961.

УДК 532.529

О СИЛЕ СОПРОТИВЛЕНИЯ, ДЕЙСТВУЮЩЕЙ НА ТЕЛО, ПОМЕЩЕННОЕ МЕЖДУ ПАРАЛЛЕЛЬНЫМИ ПЛАСТИНАМИ ПРИ ТЕЧЕНИИ ХИЛ-ШОУ

Л. И. ЗАЙЧИК

(Москва)

В работе [1] определена сила сопротивления, действующая на круглый газовый пузырек, помещенный между двумя параллельными пластинами, при медленном обтекании вязкой жидкостью. В данной статье задача, рассмотренная в [1], решена для тела произвольной формы в предположении выполнения условий течения Хил-Шоу. Получена формула для силы сопротивления, в которую входит только один коэффициент разложения комплексного потенциала в ряд Лорана.

При медленном безотрывном обтекании тела, расположенного между двумя пластинами, и выполнении условий $h \ll L$ и $U_\infty \rho h^2 / \mu L \ll 1$ (L – характерный размер обтекаемого тела, h – расстояние между пластинами, U_∞ – скорость набегающего потока, ρ – плотность, μ – вязкость) линии тока на некотором расстоянии от поверхности (порядка h) будут такими же, как и при двумерном потенциальном течении [2]. В этом случае компоненты скорости в плоскости, параллельной пластинам, могут быть представлены в виде [2]

$$(1) \quad \begin{aligned} u_x(x, y, z) &= \frac{6z(h-z)u_{x0}(x, y)}{h^2}, & u_y(x, y, z) &= \frac{6z(h-z)u_{y0}(x, y)}{h^2} \\ u_{x0} &= -\frac{h^2}{12\mu} \frac{\partial p}{\partial x}, & u_{y0} &= -\frac{h^2}{12\mu} \frac{\partial p}{\partial y}, & \frac{\partial u_{x0}}{\partial x} + \frac{\partial u_{y0}}{\partial y} &= 0 \end{aligned}$$

Здесь оси x и y расположены в плоскости, параллельной пластинам, а ось z направлена перпендикулярно к пластинам; $u_{x0}(x, y)$, $u_{y0}(x, y)$ – распределение скоростей при двумерном потенциальном обтекании рассматриваемого тела; p – давление.

Введем комплексный потенциал $w = \varphi + i\psi$, где φ – функция давления $\varphi = -p h^2 / 12\mu$ и функция тока ψ удовлетворяют уравнению Лапласа

$$(2) \quad \begin{aligned} \Delta \varphi = \Delta \psi = 0 \\ u_{x0} = \frac{\partial \varphi}{\partial x} = \frac{\partial \psi}{\partial y}, & \quad u_{y0} = \frac{\partial \varphi}{\partial y} = -\frac{\partial \psi}{\partial x} \end{aligned}$$

Сила сопротивления, действующая на помещенное между пластинами тело, складывается из силы давления и силы трения

$$(3) \quad \mathbf{F} = \mathbf{F}_p + \mathbf{F}_j = - \int_0^h \oint_\sigma p n d\tau dz - \mu \int_0^h \oint_\sigma \left(\frac{\partial u_\tau}{\partial n} \boldsymbol{\tau} - 2 \frac{\partial u_n}{\partial n} \mathbf{n} \right) d\tau dz$$

где \mathbf{n} – орт внешней нормали к поверхности σ ; $\boldsymbol{\tau}$ – касательный орт; u_n , u_τ – нормальная и касательная к поверхности тела компоненты скорости.

Вначале вычислим силу давления, для чего введем комплексные переменные в плоскости $\xi = x + iy$ [3]

$$F_p = F_x + iF_y, \quad n = -ie^{i\theta}, \quad d\sigma = e^{-i\theta} d\xi$$

где θ – угол между элементом контура $d\sigma$ и осью x .

Переходя к комплексному представлению, получим

$$(4) \quad F_x + iF_y = ih \oint_{\sigma} p \, d\sigma = -\frac{12i\mu}{h} \oint_{\sigma} \varphi \, d\xi = -\frac{12i\mu}{h} \oint_{\sigma} w \, d\xi$$

Переход в (4) от функции давления φ к комплексному потенциалу w возможен вследствие того, что на поверхности обтекаемого тела функция тока принимает постоянное значение $\psi=C$ и, следовательно

$$\oint_{\sigma} \psi \, d\xi = C \oint_{\sigma} d\xi = 0$$

Представляя далее потенциал w при бесциркуляционном обтекании в виде ряда Лорана

$$(5) \quad w = U_{\infty} \left(\xi + \sum_{n=0}^{\infty} \frac{A_n}{\xi^n} \right)$$

получим следующее выражение для силы давления

$$(6) \quad F_p = 24\mu U_{\infty} A_1 h^{-1}$$

Как видно из (6), сила давления зависит только от коэффициента A_1 в разложении (5).

Теперь сравним по порядку величин вклад сил давления и трения в силу сопротивления (3). Из соображений размерности следует, что $A_1 \sim L^2$, а для силы трения легко получить следующую оценку

$$F_f \sim \mu U_{\infty} \sigma \sim \mu U_{\infty} L$$

Поэтому

$$\frac{F_f}{F_p} \sim \frac{\mu U_{\infty} L h}{\mu U_{\infty} L^2} \sim \frac{h}{L} \ll 1$$

Таким образом, сила сопротивления при медленном обтекании тела, расположенного между параллельными пластинами, определяется выражением

$$(7) \quad F = 24\mu U_{\infty} A_1 h^{-1} + O(h/L)$$

Формула (7) справедлива как для твердых тел, так и для газовых пузырей, так как различие в граничных условиях, связанное с физическим состоянием обтекаемой поверхности, приводит только к изменению силы трения и, следовательно, дает вклад в член $O(h/L)$.

В качестве примера вычислим силу сопротивления при обтекании эллиптического цилиндра с полуосями a и b , причем ось a расположена вдоль направления скорости U_{∞} . Тогда, согласно [3],

$$w = \frac{U_{\infty}}{a-b} \left(a\xi - b\xi \sqrt{1 - \frac{a^2 - b^2}{\xi^2}} \right)$$

Откуда $A_1 = b(a+b)/2$ и, следовательно,

$$(8) \quad F = 12\mu U_{\infty} b(a+b) h^{-1}$$

В частном случае круглого цилиндра $a=b=R$ из (8) имеем

$$(9) \quad F = 24\mu U_{\infty} R^2 h^{-1} = 16\mu U_m R^2 h^{-1}$$

где $U_m = 3U_{\infty}/2$ — максимальная скорость течения ($z=h/2$) вдали от тела.

Формула (9) совпадает с выражением для силы сопротивления при обтекании круглого пузыря, полученным в работе [1].

Поступила 23 V 1978

ЛИТЕРАТУРА

1. Петузов Ю. И., Скоробогатов Н. Г., Сосунов В. И. Сопротивление жидкости движению газового пузыря, сдавленного параллельными стенками. ИМТФ, 1971, № 1.
2. Шлихтинг Г. Теория пограничного слоя. М., «Наука», 1969.
3. Кочин Н. Е., Кибель И. А., Розе Н. В. Теоретическая гидромеханика, ч. 1. М., Физматгиз, 1963.