

УДК 532.546.013.2

О НЕСТАЦИОНАРНОЙ КВАЗИОДНОМЕРНОЙ ФИЛЬТРАЦИИ В НЕОДНОРОДНОМ ПЛАСТЕ

В. Е. КАРАЧИНСКИЙ

(Харьков)

Рассматривается квазиодномерное течение жидкости (газа) в пористом пласте с проводимостями и сечением, изменяющимися вдоль трубки тока. Предложено дифференциальное уравнение (1.4) нестационарной квазиодномерной фильтрации в специальной форме. Получены и исследованы некоторые множества частных решений этого уравнения, включающие в себя отдельные решения известных одномерных задач. Установлена взаимосвязь между стационарными и нестационарными распределениями потенциалов и потоков, осуществимыми в заданной области фильтраций. Найденные закономерности используются в обосновании метода гидродинамического зондирования неоднородных пористых сред.

1. В силу неполноты геологической информации постановка и решение задач подземной гидромеханики в сложных пластах сопряжены со значительной схематизацией явления [1]. Поэтому во многих практически важных случаях, особенно при неизвестном в деталях строении пласта, для описания реальных процессов целесообразно использовать модель нестационарной квазиодномерной фильтрации в трубке тока переменного сечения, положенную И. А. Чарным [2] в основу общей системы уравнений фильтрации. Согласно [2], уравнения неразрывности и переноса в трубке тока D с поперечным сечением f и проницаемостью k , зависящими от положения $f = f(s)$, $k = k(s)$, записываются в виде

$$-\frac{\partial Q}{\partial s} = f \frac{\partial(m\rho)}{\partial t}, \quad Q = -fk \frac{\rho}{\mu} \frac{\partial P}{\partial s} \quad (1.1)$$

где Q — полный массовый расход, P — пластовое давление, ρ — плотность, μ — вязкость фильтрующейся жидкости и m — пористость пласта в сечении $f(s)$, s — расстояние вдоль линии тока в D , которая принимается неподвижной, t — время.

Введем в (1.1) независимую переменную ξ , а также функцию Лейбенсона Φ и параметр емкости β

$$\xi = \xi_0 + \int_{s_0}^s \frac{dl}{fk} \quad (0 < s_0 < s), \quad \Phi = \int \frac{\rho dP}{\mu}, \quad \beta = \frac{d(m\rho)}{d\Phi} \quad (1.2)$$

Считая β также функцией положения, $\beta = \beta(s)$, введем специальную переменную u

$$u = \int_{\xi_0}^{\xi} f \sqrt{\beta k} dl \quad (1.3)$$

Легко видеть, что в силу $k > 0$, $f > 0$ преобразование $s \rightarrow \xi$ гомеоморфно. Объединяя (1.1) — (1.3), получаем уравнение квазиодномерной фильтрации, которое с учетом введенных обозначений можно записать в виде

$$\frac{\partial^2 \Phi}{\partial \xi^2} = \left(\frac{du}{d\xi} \right)^2 \frac{\partial \Phi}{\partial t} \quad (1.4)$$

Уравнение квазиодномерной фильтрации в специальной форме (1.4) будет положено в основу дальнейшего; оно линейно относительно Φ , и замена ξ на

$$1 + a\xi \quad (1.5)$$

где a — действительное или комплексное число, не меняет его вида. Существенно, что переменные ξ (1.2) и u (1.3) имеют наглядный физический смысл. Независимая переменная ξ уравнения (1.4), выполняющая роль пространственной координаты, численно равна потенциалу стационарного течения, осуществимого в рассматриваемой трубке тока при $\partial\Phi/\partial t = 0$, $Q = -1$. Согласно (1.2) и (1.3)

$$ds/d\xi = fk, \quad du/d\xi = f\sqrt{\beta}k \quad (1.6)$$

Поэтому вследствие функциональной связи между u , ξ , s

$$u = u(s, s_0) = \int_{s_0}^s \sqrt{\beta/k} dl = \langle \sqrt{\beta/k} \rangle [s - s_0] \quad (1.7)$$

Очевидно, преобразование $s \rightarrow u$ также гомеоморфно, и u можно рассматривать как безразмерное расстояние

$$\int_{s_0}^s \frac{dl}{\sqrt{k}}$$

с множителем $\langle \sqrt{\beta} \rangle$.

При помощи (1.4) можно получить в D приближенные (в рамках допущений квазиодномерности [2]) решения широкого круга нестационарных задач. В некоторых важных частных случаях (1.4) эквивалентно классическим дифференциальным уравнениям теорий фильтрации и теплопроводности. Это, например, имеет место для плоской ($c = 0$) и осевой ($c = 1$) симметрии потоков, когда при $u = u_1$ и $k, \beta = \text{const}$

$$u_0 = b\xi, \quad u_1 = be^{N\xi}, \quad b, N = \text{const} \quad (1.8)$$

2. В теории теплопроводности известны решения отдельных задач плоскопараллельной ($c = 0$) кондукции в образцах с проводимостями, аппроксимируемыми степенными функциями пространственной координаты при определенных ограничениях, налагаемых на показатели степени [3]. Проводимости реальных пластов не являются, вообще говоря, монотонными функциями координат, поэтому при использовании указанной аппроксимации [3] в задачах подземной гидромеханики возможно значительное искажение качественной картины явления.

Возможно более общее описание неоднородностей квазиодномерного пласта, заключающееся в аппроксимации функции (1.3), например, следующим образом:

$$u = b\xi^\alpha, \quad b, \alpha = \text{const} > 0 \quad (2.1)$$

так как согласно (1.2), (1.3), (1.6) u всегда строго монотонна и возрастает с ξ , причем при $\alpha \rightarrow 1$ или $\alpha \rightarrow \infty$ (2.1) сводится к (1.8). Если $Y(\xi, t)$ — решение (1.3) при (2.1), то $Y(1 + a\xi, t)$ в силу (1.5) будет решением (1.4) при

$$u = b(1 + a\xi)^\alpha, \quad b, a, \alpha = \text{const} \quad (2.2)$$

Полагая в (2.2) $a = N/\alpha$, имеем

$$u \rightarrow u_1 = be^{N\xi} \quad \text{при } \alpha \rightarrow \infty, N = \text{const} \quad (2.3)$$

что соответствует (1.8) при осевой симметрии потока.

В пространстве L -изображений (1.4) приобретает вид

$$\frac{d^2\theta}{d\xi^2} - \left(\frac{du}{d\xi}\right)^2 \lambda\theta = 0 \tag{2.4}$$

$$\theta(\xi, \lambda) = L\{F(\xi, t)\} = \int_0^\infty e^{-\lambda t} F(\xi, t) dt$$

$$F(\xi, t) = \Phi(\xi, t) - \Phi(\xi, 0)$$

при условии, что $\Phi(\xi, 0)$ удовлетворяет уравнению $d^2\Phi/d\xi^2 = 0$.

Подставляя (2.1) в (2.4), получаем уравнение типа модифицированного уравнения Бесселя [4]

$$d^2\theta/d\xi^2 - b^2 \alpha^2 \xi^{2(\alpha-1)} \lambda\theta = 0 \tag{2.5}$$

Общее решение (2.5) имеет вид

$$\sqrt{\xi} [AK_{\frac{1}{2}\alpha}(b\xi^\alpha\sqrt{\lambda}) + BI_{\frac{1}{2}\alpha}(b\xi^\alpha\sqrt{\lambda})] \tag{2.6}$$

где $K_\nu(z)$ и $I_\nu(z)$ — модифицированные функции Бесселя первого и второго рода порядка ν ; A и B — произвольные постоянные относительно ξ .

Отсюда согласно (1.5) общим решением (2.4) при (2.2) будет

$$\sqrt{1+a\xi} \{AK_{\frac{1}{2}\alpha}[b(1+a\xi)^\alpha\sqrt{\lambda}] + BI_{\frac{1}{2}\alpha}[b(1+a\xi)^\alpha\sqrt{\lambda}]\} \tag{2.7}$$

Выражая ξ через u по (2.1) и (2.2) соответственно, можно объединить (2.6) и (2.7) в одно выражение

$$\theta(\xi, \lambda) = \theta(u, \lambda; \alpha) = (u/b)^{\frac{1}{2}\alpha} [AK_{\frac{1}{2}\alpha}(u\sqrt{\lambda}) + BI_{\frac{1}{2}\alpha}(u\sqrt{\lambda})] \tag{2.8}$$

Так как модифицированные функции Бесселя являются целыми функциями индекса и $1/2\alpha < \infty$, то множество решений $\theta(u, \lambda; \alpha)$ непрерывно зависит от параметра $\alpha > 0, u > 0$. При $\alpha \rightarrow \infty$ согласно (2.2), (2.3)

$$\theta(u, \lambda; \infty) = AK_0(u\sqrt{\lambda}) + BI_0(u\sqrt{\lambda}) \tag{2.9}$$

что при постоянных k, β соответствует известному решению уравнения теплопроводности для плоскорадиального потока [3].

3. Будем искать частные решения (2.5), удовлетворяющие краевым условиям первого рода.

$$\lim_{u \rightarrow 0} \theta(u, \lambda; \alpha) = \theta(0, \lambda; \alpha), \quad \lim_{u \rightarrow \infty} \theta(u, \lambda; \alpha) = 0 \tag{3.1}$$

Второму условию (3.1) удовлетворяет первое слагаемое (2.8), поэтому

$$\theta(u, \lambda; \alpha) = A(u/b)^{1/2\alpha} K_{\frac{1}{2}\alpha}(u\sqrt{\lambda}) \tag{3.2}$$

Пользуясь (3.1), (3.2) и асимптотическим равенством [4]

$$K_\nu(z) = 2^{\nu-1} \Gamma(\nu) z^{-\nu} \quad \text{при } z \rightarrow 0, \quad \nu > 0 \tag{3.3}$$

определим A и из (3.2) получим

$$\begin{aligned} \theta(u, \lambda; \alpha) &= \lambda\theta(0, \lambda; \alpha) w(u, \lambda; 1/2\alpha) [\Gamma(1/2\alpha)]^{-1} \\ w(u, \lambda; \nu) &= 2^{1-\nu} u^\nu \lambda^{\frac{1}{2}\nu-1} K_\nu(u\sqrt{\lambda}) \end{aligned} \tag{3.4}$$

Оригиналом для $w(u, \lambda; \nu)$ служит неполная гамма-функция, являющаяся целой функцией от ν

$$\Gamma\left(\frac{u^2}{4t}, \nu\right) = L^{-1}\{w(u, \lambda; \nu)\} = \int_{\nu/4}^{\infty} e^{-y} y^{\nu-1} dy$$

Отсюда согласно известным теоремам обращения оригинал (3.4) можно представить в виде

$$F(\xi, t) = F(u, t; \alpha) = \frac{\partial}{\partial t} \int_0^t F(0, t - \tau; \alpha) \Psi\left(\frac{u^2}{4\tau}; \alpha\right) d\tau \quad (3.5)$$

$$\Psi\left(\frac{u^2}{4t}; \alpha\right) = \frac{1}{\Gamma(1/2\alpha)} \int_{\nu/4}^{\infty} e^{-y} y^{\nu/2\alpha-1} dy \quad (3.6)$$

Используя в (3.6) замену $x = y^{1/2\alpha}$ и рекуррентное соотношение $z\Gamma(z) = \Gamma(1+z)$, получаем

$$\Psi\left(\frac{u^2}{4t}; \alpha\right) = \frac{1}{\Gamma(1 + 1/2\alpha)} \int_{\chi}^{\infty} \exp(-x^{2\alpha}) dx, \quad \chi = \left(\frac{u^2}{4t}\right)^{1/2\alpha} \quad (3.7)$$

Согласно [5] имеет место представление

$$\Gamma(1 + \nu) = \int_0^{\infty} \exp(-x^{\nu}) dx, \quad \nu > 0$$

поэтому $\Psi(u^2/4t; \alpha) \rightarrow 1$ при $u \rightarrow 0, \nu = 1/2\alpha, \alpha > 0$.

Производя в (3.5) дифференцирование по t с учетом (3.6), получаем окончательно

$$F(u, t; \alpha) = \frac{1}{\Gamma(1/2\alpha)} \int_0^t F(0, t - \tau; \alpha) \left(\frac{u^2}{4\tau}\right)^{1/2\alpha} \exp\left(-\frac{u^2}{4\tau}\right) \frac{d\tau}{\tau} \quad (3.8)$$

Нетрудно проверить, что (3.8) удовлетворяет уравнению (1.4) при (2.1) и (2.2) и крайним условиям (3.1). В частности, замена $\eta = (u^2/4\tau)^{1/2\alpha}$ позволяет записать (3.8) в виде равенства

$$F(u, t; \alpha) = \frac{1}{\Gamma(1 + 1/2\alpha)} \int_{\chi}^{\infty} F\left(0, t - \frac{u^2}{4\eta^{2\alpha}}; \alpha\right) \exp(-\eta^{2\alpha}) d\eta \quad (0 < \alpha < \infty) \quad (3.9)$$

которое при $u \rightarrow 0$ согласно (3.7) обращается в тождество в соответствии с (3.1).

Если функция $F(0, t; \alpha)$ ограничена при $\alpha \rightarrow \infty$, то, как и следовало ожидать, $F(u, t; \infty) \equiv 0$ при $u > 0$. Пусть в (3.8)

$$F(0, t; \alpha) = 1/2 \Gamma(1/2\alpha) \varphi(t) \quad (3.10)$$

Рассмотрим последовательность решений (3.8) при возрастающем α . Очевидно, при $\alpha < \infty$ условие (3.10) определяет решения (3.8) краевых задач первого рода. Однако при (3.10)

$$\lim_{\alpha \rightarrow \infty} F(u, t; \alpha) = \frac{1}{2} \int_0^t \varphi(t - \tau) \exp\left(-\frac{u^2}{4\tau}\right) \frac{d\tau}{\tau}, \quad F(0, t; \infty) = \infty \quad (3.11)$$

Как будет показано ниже, $F(u, t; \infty)$ в (3.11) определяет решение (1.5), (2.3) при краевом условии второго рода

$$-\partial F / \partial \xi|_{u=0} = Q(0, t; \infty) = N\varphi(t) \quad (3.12)$$

Найдем из (3.5) согласно (1.1), (1.7) полный поток $Q = Q(0, t; \alpha)$ через фиксированную эквипотенциаль $\xi[s(u)]$ в D при условии (2.2)

$$Q(u, t; \alpha) = -\frac{\partial F}{\partial \xi} = \frac{a}{\Gamma(1 + 1/2\alpha)} \frac{\partial}{\partial t} \int_0^t (F(0, t - \tau; \alpha) \left(\frac{b}{2\sqrt{\tau}}\right)^{1/\alpha} \times \exp\left(-\frac{u^2}{4\tau}\right) d\tau \quad (3.13)$$

Подставляя (3.10) в (3.13), имеем

$$Q(u, t; \alpha) = a\alpha \frac{\partial}{\partial t} \int_0^t \varphi(t - \tau) \left(\frac{b}{\sqrt{\tau}}\right)^{1/\alpha} \exp\left(-\frac{u^2}{4\tau}\right) d\tau \quad (3.14)$$

При $\alpha \rightarrow \infty$ в (3.14) необходимо, чтобы $a = N/\alpha$ согласно (2.2), (2.3). Следовательно

$$\lim_{\alpha \rightarrow \infty} Q(u, t; \alpha) = Q(u, t; \infty) = N \frac{\partial}{\partial t} \int_0^t \varphi(t - \tau) \exp\left(-\frac{u^2}{4\tau}\right) d\tau \quad (3.15)$$

что при $u \rightarrow 0$ переходит в (3.12). Аналогичный результат имеет место и при непосредственном дифференцировании (3.11) с учетом (2.3).

Согласно аппроксимации (2.2)

$$\xi_0 = -1/a \quad \text{при } u = 0 \quad (3.16)$$

Поэтому

$$\xi \rightarrow \frac{1}{N} \ln\left(\frac{u}{b}\right), \quad \xi_0 \rightarrow -\infty \quad \text{при } \alpha \rightarrow \infty \quad (3.17)$$

Одновременно по (1.5), (1.7), (2.2)

$$du / d\xi = aab(1 + a\xi)^{\alpha-1} = f\sqrt{\beta k} \rightarrow 0 \quad \text{при } u \rightarrow 0, \alpha > 1 \quad (3.18)$$

Поскольку $\sqrt{\beta k} > 0$, то при $u \rightarrow 0, \alpha > 1$ в (3.18) имеем $f \rightarrow 0$. Таким образом, при $\alpha \rightarrow \infty$ в качестве пространственной координаты уравнения (1.4) появляется стационарный логарифмический потенциал, качественно подобный потенциалу точечного стока на плоскости и в некотором отношении являющийся его обобщением для неоднородного пласта. Действительно, из условий (1.7), (2.3) для однородного пласта ($k, \beta = \text{const}$) постоянной мощности h нетрудно получить

$$N = 2\pi kh, \quad b = \sqrt{\beta/k}$$

и убедиться в том, что требование $f \rightarrow 0$ при $u \rightarrow 0$ приводит к $s_0 \rightarrow 0$ в (1.2), (1.7), поскольку $f(s) = 2\pi hs$. Подстановка указанных величин в (3.17) и (3.11) приводит соответственно к известным [2, 3] стационарным и нестационарным решениям осесимметричной задачи для линейного стока нулевого радиуса.

Таким образом, множество решений (3.8), зависящее от α ($0 < \alpha < \infty$), включает в себя решения краевых задач первого рода с условиями (3.1), (3.10) при $0 < \alpha < \infty$ и второго рода при $\alpha = \infty$ с условиями (3.12) для источника (стока) с площадью фильтрующей поверхности $f(s) \rightarrow 0$ при $u \rightarrow 0$.

4. Найдем частные решения (2.5), удовлетворяющие краевым условиям второго рода

$$\lim_{u \rightarrow 0} \left(\frac{\partial \theta}{\partial u} \frac{du}{d\xi} \right) = -L\{Q(0, t; \alpha)\} = -q(0, \lambda; \alpha), \quad \lim_{u \rightarrow \infty} \theta(u, \lambda; \alpha) = 0 \quad (4.1)$$

Дифференцируя (3.2) по u , получаем

$$-\frac{\partial \theta}{\partial u} = A \sqrt{\lambda} \left(\frac{u}{b} \right)^{1/2\alpha} K_{1-1/2\alpha}(u \sqrt{\lambda}) \quad (4.2)$$

Отсюда при помощи (2.2), (3.3), (3.18) определяем $A = A(\lambda)$ в (4.2), и решение задачи, удовлетворяющее условиям (4.1) в пространстве L -изображений, приобретает вид

$$\theta(u, \lambda; \alpha) = \frac{2^{\varepsilon-1} b^{-\varepsilon} q(0, \lambda; \alpha)}{\alpha a \Gamma(1-\nu)^{(1/2 < \alpha < \infty)}} \lambda^{1-\nu} w(u, \lambda; \nu), \quad \varepsilon = \frac{1}{\alpha}, \quad \nu = \frac{1}{2\alpha} \quad (4.3)$$

В пространстве оригиналов это соответствует с учетом (3.4), (3.6) решению

$$F(u, t; \alpha) = \frac{(b/2)^{-\varepsilon}}{\alpha a \Gamma(1-\nu)} \frac{\partial}{\partial t} \int_0^t \left\{ \int_0^{\tau} Q(0, y; \alpha) (\tau - y)^{\nu-1} dy \right\} \Psi \left(\frac{u^2}{4(t-\tau)}; \alpha \right) \times \\ \times d\tau \quad (\alpha > 1/2) \quad (4.4)$$

Сравнивая (4.4) с (3.5) или полагая непосредственно в (4.4) $u \rightarrow 0$ и учитывая (3.7), получаем

$$F(0, t; \alpha) = \frac{(b/2)^{\varepsilon}}{a \Gamma(1-\nu)} \frac{d}{dt} \int_0^t Q(0, t-\tau; \alpha) \tau^{\nu} d\tau \quad (4.5)$$

5. Интегрируя (4.5) по t , можно записать

$$\frac{d^n}{dt^n} \int_0^t F(0, \tau; \alpha) d\tau = \frac{1}{a \Gamma(1-\nu)} \frac{d^n}{dt^n} \int_0^t Q(0, t-\tau; \alpha) \left(\frac{2\sqrt{\tau}}{b} \right)^{\varepsilon} d\tau \quad (n = 0, 1) \quad (5.1)$$

Из (3.13) при $u \rightarrow 0$ подобным же образом получаем

$$\frac{d^n}{dt^n} \int_0^t Q(0, \tau; \alpha) d\tau = \frac{a}{\Gamma(1+\nu)} \frac{d^n}{dt^n} \int_0^t F(0, t-\tau; \alpha) \left(\frac{b}{2\sqrt{\tau}} \right)^{\varepsilon} d\tau \quad (n = 0, 1) \quad (5.2)$$

Введем понятие глубины гидродинамического зондирования пласта $r_{jn} = r_{jn}(t; \alpha)$ по определению ($j = 1$ для краевых условий первого рода, $j = 2$ — второго рода)

$$u(r_{1n}, s_0) = 2 \left(\frac{F^*(t)}{F_{-}^*(t)} \right)^{\alpha}, \quad u(r_{2n}, s_0) = 2 \left(\frac{Q_+^*(t)}{Q^*(t)} \right)^{\alpha} \quad (5.3)$$

Здесь

$$F^*(t) = \frac{d^n}{dt^n} \int_0^t F(0, \tau; \alpha) d\tau, \quad Q^*(t) = \frac{d^n}{dt^n} \int_0^t Q(0, \tau; \alpha) d\tau \\ F_{-}^*(t) = \frac{d^n}{dt^n} \int_0^t F(0, t-\tau; \alpha) \tau^{\nu} d\tau, \quad Q_+^*(t) = \frac{d^n}{dt^n} \int_0^t Q(0, t-\tau; \alpha) \tau^{\nu} d\tau$$

Тогда (5.1) и (5.2) эквивалентны соответственно соотношениям

$$\frac{1}{a} \left(\frac{u(r_{1n}, s_0)}{b} \right)^\varepsilon = \frac{1}{\Gamma(1+\nu)} \frac{F^*(t)}{Q^*(t)}, \quad \frac{1}{a} \left(\frac{u(r_{2n}, s_0)}{b} \right)^\varepsilon = \Gamma(1-\nu) \frac{F^*(t)}{Q^*(t)} \quad (5.4)$$

$$(\varepsilon = 1/\alpha, \quad \nu = 1/2\alpha)$$

При $\alpha = 1$ первое соотношение (5.4) сводится к результату, полученному ранее [6] для однородного пласта. Выражая левые части (5.4) через $\xi(r_{jn})$ при помощи (2.2), (3.16), получаем уравнение гидродинамического зондирования в виде

$$\xi(r_{jn}(t; \alpha)) - \xi(s_0) = \delta(j, \alpha) \frac{F^*(t)}{Q^*(t)} \quad (5.5)$$

$$\delta(j, \alpha) = \begin{cases} 1/\Gamma(1+\nu) & (j=1) \\ \Gamma(1-\nu) & (j=2) \end{cases} \quad \nu = 1/2\alpha$$

Согласно (5.5) по результатам измерений в фиксированной точке пласта разности потенциалов $F(0, t; \alpha)$ и дебита ($n=1$) или накопленной добычи ($n=0$) можно определить значения стационарного потенциала в точке $r_{jn}(t; \alpha)$, движущейся в пласте по одному из законов (5.3). Отметим, что непосредственная взаимосвязь типа (5.5) между изменениями нестационарного поля во времени в неподвижной точке пласта и распределением стационарного потенциала, осуществимым в ее окрестности, имеет место и при условиях более общего вида, чем (2.1) и (2.2). Операцию установления этой взаимосвязи по результатам гидродинамических измерений будем именовать гидродинамическим зондированием пласта.

Существенно, что при $F(0, t; \alpha) = F_0 = \text{const}$ или $Q(0, t; \alpha) = Q_0 = \text{const}$ поведение $r_{jn}(t; \alpha)$ не зависит от j и $\alpha < \infty$. В этих случаях гидродинамическое зондирование пласта может быть осуществлено наиболее просто, так как

$$u(r_{j1}(t; \alpha), s_0) = 2\sqrt{t}, \quad j = 1, 2; \quad s_0 \geq 0 \quad (5.6)$$

и в соответствии с (5.5)

$$\xi(r_{11}(t; \alpha)) - \xi_0 = \frac{1}{\Gamma(1+\nu)} \frac{F_0}{Q(0, t; \alpha)} \quad (1/2 < \alpha < \infty) \quad (5.7)$$

$$\xi(r_{21}(t; \alpha)) - \xi_0 = \Gamma(1-\nu) \frac{F(0, t; \alpha)}{Q_0}$$

При больших α разница в определениях (5.7) для $j=1$ и $j=2$ стирается, так как при $\alpha \rightarrow \infty$ $\delta(j, \alpha) \rightarrow 1$, однако при $\alpha = \infty$ (5.7) теряет смысл. В этом случае естественно воспользоваться решением (3.11) для случая $\varphi(t) = Q_0/N$, когда очевидно

$$F(u, t; \infty) = -\frac{Q_0}{N} \text{Ei} \left\{ -\frac{u^2(s, 0)}{4t} \right\} \quad (5.8)$$

где, как обычно, $\text{Ei}(-z)$ — интегральная показательная функция. Для достаточно больших значений времени при $u(s, 0) \ll 2\sqrt{t}$ имеем [7, 3]

$$F(u, t; \infty) \approx \frac{Q_0}{N} \left\{ \ln \left[\frac{2\sqrt{t}}{u(s, 0)} \right] - \frac{C}{2} \right\} \quad (5.9)$$

Пренебрегая слагаемым $1/2C$ с постоянной Эйлера $C = 0.5772$, можно представить (5.9) в виде

$$\frac{1}{N} \ln \left[\frac{2\sqrt{t}}{u(s, 0)} \right] \approx \frac{F(u, t; \infty)}{Q_0} \quad (5.10)$$

откуда согласно (3.17) и (5.6)

$$\xi(r_{21}(t; \infty)) - \xi(s) \approx \frac{F(u, t; \infty)}{Q_0}, \quad u(s, 0) \ll 2\sqrt{t}, \quad s_0 = 0 \quad (5.11)$$

Легко видеть, что (5.7) при $j = 2$ формально сводится к (5.11) при $\alpha \rightarrow \infty$ с заменой координаты s_0 (обращающейся при этом в нуль) на s в левой части (5.7). Если при $\alpha = \infty$ расстояние s соответствует радиусу скважины (~ 10 см), то в условиях реального пласта в силу его малой сжимаемости соотношение (5.11), как и для однородного пласта [7], обладает высокой точностью практически с первых минут процесса.

В соответствии с (1.7) глубину гидродинамического зондирования (5.6) для (5.7) и (5.11) можно в явном виде выразить так:

$$r_{j1}(t; \alpha) = s_0 + 2\langle\sqrt{k/\beta}\rangle\sqrt{t} \quad (5.12)$$

Здесь угловые скобки — среднее в интервале $[s_0, r_{j1}]$ значение корня квадратного из коэффициента пьезопроводности [7], которое в первом приближении обычно можно принять постоянным.

Отметим, что при $j = 1$, $\alpha \geq 1$ согласно [5] справедлива оценка $1 \geq \Gamma(1 + \nu) \geq 0.88560$, и соответствующий множитель в (5.5), (5.7) допустимо рассматривать как поправочный коэффициент, близкий к единице. При помощи (5.5), (5.3) и (5.7), (5.11), (5.12) можно (например, графически) установить зависимость между ξ и u в окрестности точки замеров (в частности, забоя скважины), что позволяет детально исследовать область пласта в интервале $(s_0, r_{j1}(t; \alpha))$, используя соотношения (1.3), (1.6), (1.7). При этом наиболее удобны режим постоянного потенциала (5.7) и режим постоянного отбора (5.7), (5.11) на границе области фильтрации. В случае $\alpha = \infty$ метод гидродинамического зондирования позволяет исследовать относительно удаленную часть пласта, так как соотношения (5.8) и (5.11) справедливы при $u(s, 0) \ll u(r_{21}(t; \alpha), 0) = 2\sqrt{t}$ (s — точка замера). Интересно отметить, что известные формальные операции обработки данных исследования скважин [2, 7, 8] при помощи графиков в полулогарифмических координатах с абсциссой $\ln t$ можно наглядно интерпретировать как гидродинамическое зондирование пласта с логарифмическим стационарным потенциалом на участках, соответствующих прямолинейным отрезкам графика. Так, разделив (1.6) на u , согласно (1.7) при $\alpha \rightarrow \infty$ имеем

$$\frac{d \ln u}{d\xi} = \frac{f\sqrt{\beta k}}{u} = 2\pi h \frac{\sqrt{\beta k}}{\langle\sqrt{\beta/k}\rangle} \quad (f = 2\pi sh, s_0 \rightarrow 0) \quad (5.13)$$

В ряде случаев значение $\sqrt{\beta}$ можно считать практически постоянным при $s \leq r_{j1}(t; \alpha)$. Тогда

$$\frac{d \ln u}{d\xi} \approx 2\pi \sqrt{k} \langle\sqrt{k}\rangle h \quad (5.14)$$

и при постоянной правой части (5.14) определяет угловой коэффициент отрезка как в координатах $(\ln u, \xi)$, так и в обычных полулогарифмических координатах с $\ln t$, поскольку $u(r_{j1}, s_0) \sim \sqrt{t}$ ($s_0 \geq 0$).

Влияние контуров пласта на режим работы скважин при гидродинамических исследованиях [3, 2] или окончании первой фазы фильтрации [7] также объясняется зависимостью (5.5) между гидродинамической историей скважины и стационарным потенциалом, характеризующим строение пласта в ее окрестности. Например, в скважине, дренирующей замкнутый круговой пласт с непроницаемым контуром, кривые восстановления давления $P(t)$, начиная с некоторого момента времени, удовлетворяют условию $dP(t)/d \ln t \rightarrow \infty$, а в пласте с проницаемым контуром постоянного пластового давления («контуром питания») — условию $dP(t)/d \ln t \rightarrow 0$ [8].

Наглядное истолкование эти явления получают в терминах гидродинамического зондирования пласта: кривая восстановления давления, снятая на забое скважины во времени, соответствует распределению стационарного потенциала в окрестности забоя. При помощи (5.6), (5.12) или (5.3) и (1.6), (1.7) график $P(t)$ преобразуется в кривую гидродинамического зондирования пласта в координатах (u, ξ) или $(\ln u, \xi)$ и соответствующее распределение $\xi(s)$ стационарного потенциала. При этом отрезок кривой зондирования с $d\xi = 0$ соответствует области постоянного стационарного потенциала ($\xi(s) = \text{const}$) за контуром питания, а отрезок, параллельный оси $\xi (d\xi / d \ln u \rightarrow \infty)$, отвечает распределению стационарного потенциала в области пласта с проницаемостью $k \rightarrow 0$.

Таким образом, временные характеристики нестационарных процессов фильтрации органически взаимосвязаны с осуществимым в данной области стационарным распределением фильтрационного потенциала. Обнаруженные закономерности можно эффективно использовать в аналитических и экспериментальных исследованиях процессов фильтрации, теплопроводности и диффузии в неоднородных средах. В случае фильтрации к скважине глубина гидродинамического зондирования (5.12), (5.3), (5.6) естественного пласта увеличивается значительно быстрее радиуса термодинамического зондирования в методе Э. Б. Чекалюка [9], удобном для исследования призабойной зоны скважины. Поэтому при исследовании скважин и пластов целесообразно сочетание обоих методов, позволяющих получать независимую информацию о строении различных зон пласта на основе обработки результатов одной и той же серии измерений.

Поступило 23 VII 1970

ЛИТЕРАТУРА

1. Г а л и н Л. А., Н и к о л а е в с к и й В. Н. Теория фильтрации как раздел механики сплошных сред. В кн. «Теория и практика добычи нефти», М., «Недра», 1968.
2. Ч а р н ы й И. А. Подземная гидрогазодинамика. М., Гостоптехиздат, 1963.
3. К а р с л о у Г., Е г е р Д. Теплопроводность твердых тел. М., «Наука», 1964.
4. В а т с о н Г. Н. Теория бесселевых функций, ч. 1, 2. М., Изд-во иностр. лит., 1949.
5. Б у р б а к и Н. Элементы математики, т. 4. Функции действительного переменного. М., «Наука», 1965.
6. К а р а ч и н с к и й В. Е. К методике решения некоторых нестационарных осесимметричных задач теории фильтрации. В кн. «Научно-технический сборник по добыче нефти», М., «Недра», 1969, вып. 36.
7. Щ е л к а ч е в В. Н. Разработка нефтеводоносных пластов при упругом режиме. М., Гостоптехиздат, 1959.
8. Ч е к а л ю к Э. Б. Основы пьезометрии залежей нефти и газа. Киев, Гостоптехиздат УССР, 1961.
9. Ч е к а л ю к Э. Б. Термодинамика нефтяного пласта. М., «Недра», 1965.