

**ОПРЕДЕЛЕНИЕ СОБСТВЕННЫХ ЧАСТОТ КОЛЕБАНИЙ ЖИДКОСТИ  
В СЛОЖНЫХ ТРУБОПРОВОДАХ**

**Н. П. БЕЛИК, В. А. МАХИН, В. Ф. ПРИСНЯКОВ**

*(Днепропетровск)*

Неустановившееся движение жидкости и газа по трубопроводам сопровождается периодическими возмущениями расхода и давления. Поэтому определенный практический и теоретический интерес представляет исследование резонансных явлений и методов их устранения или использования. Как известно, важным параметром, характеризующим динамические свойства системы, является собственная частота колебаний жидкости. Знание этой величины упрощает решение других, более общих задач неустановившегося движения жидкости в трубопроводных коммуникациях (например, о периодических волновых процессах, о гидроударе и т. п.). В известной литературе [1, 2] рассмотрены некоторые частные случаи определения собственных частот колебаний жидкости в простейших пневмогидросистемах, обобщенные в определенной степени в [3]. Ниже определяются в более общей постановке собственные частоты колебаний жидкости в сложных разветвленных системах и анализируется влияние других элементов в концевых сечениях магистрали на их величину.

**1. Исходные уравнения.** Разобьем сложную гидравлическую систему на  $n$  простых трубопроводов с однородной жидкостью, имеющих постоянную по длине упругую характеристику. Тогда волновой процесс в системе будет описываться уравнениями [3]:

$$\frac{\partial^2 G_1}{\partial \tau^2} + 2a \frac{\partial G_1}{\partial \tau} = c_1^2 \frac{\partial^2 G_1}{\partial x_1^2}, \dots, \frac{\partial^2 G_n}{\partial \tau^2} + 2a \frac{\partial G_n}{\partial \tau} = c_n^2 \frac{\partial^2 G_n}{\partial x_n^2} \tag{1.1}$$

Здесь  $G$  — массовый секундный расход жидкости;  $a$  — декремент затухания волнового процесса;  $c$  — скорость распространения упругой волны в жидкости, наполняющей трубопровод,  $x$  — координата вдоль оси трубопровода, отсчитываемая от его начала;  $\tau$  — время.

Для рассматриваемого случая свободных колебаний жидкости граничные условия будут однородными и частное решение системы (1.1) можно искать методом Фурье [4]

$$G_m(x_m, \tau) = X(x) T(\tau) \tag{1.2}$$

Тогда общее решение после преобразований можно привести к виду

$$G_1(x_1, \tau) = \exp(-a\tau) \sum_{k=1}^{\infty} A_{1k} \sin\left(\frac{\omega_k x_1}{c_1} + \varphi_{1k}\right) \sin\left(\sqrt{\omega_k^2 - a^2} \tau + \psi_k\right) \dots \tag{1.3}$$

$$G_n(x_n, \tau) = \exp(-a\tau) \sum_{k=1}^{\infty} A_{nk} \sin\left(\frac{\omega_k x_n}{c_n} + \varphi_{nk}\right) \sin\left(\sqrt{\omega_k^2 - a^2} \tau + \psi_k\right)$$

где  $A_k$ ,  $\varphi_k$ ,  $\psi_k$  — произвольные постоянные, определяемые начальными и граничными условиями,  $\omega_k$  — собственные числа задачи. Из уравнений (1.3) следует, что собственная частота колебаний жидкости в  $j$ -м трубопроводе равна

$$\xi_k = \sqrt{\omega_k^2 - a^2}$$

При отсутствии трения ( $a_j = 0$ ) получаем собственные числа задачи, представляющие собой собственную частоту колебаний жидкости в сложном трубопроводе, т. е.  $\xi_k = \omega_k$ . Поэтому при определении  $\xi_k$  основные трудности связаны с нахождением  $\omega_k$ . Естественно, что  $\omega_k$  можно было бы определить, положив  $a = 0$  в исходных уравнениях (1.3). Ниже будет показано, что в этом нет необходимости, за исключением некоторых частных случаев.

**2. Определение собственной частоты колебаний жидкости в последовательно соединенных трубопроводах.** Рассмотрим многоступенчатый трубопровод, состоящий из  $n$  простых. На стыке двух простых, скажем  $(j - 1)$ -го и  $j$ -го, когда влияние потери статического давления незначительно, справедливо условие равенства массовых расходов и давлений, т. е.

$$G_{j-1}(l_{j-1}, \tau) = G_j(0, \tau) \tag{2.1}$$

$$P_{j-1}(l_{j-1}, \tau) = P_j(0, \tau) \tag{2.2}$$

где  $l_j$  — длина  $j$ -го трубопровода.

Уравнение неразрывности можно записать следующим образом:

$$-\frac{\partial p(x, \tau)}{\partial \tau} = \frac{c^2}{F} \frac{\partial G(x, \tau)}{\partial x} \tag{2.3}$$

Дифференцируя общее решение (1.3) по  $x$ , получаем уравнение неразрывности в виде

$$-\frac{\partial p(x, \tau)}{\partial \tau} = \frac{c}{F} \exp(-a\tau) \sum_{k=1}^{\infty} A_k \omega_k \cos\left(\frac{\omega_k x}{c} + \varphi_k\right) \sin(\sqrt{\omega_k^2 - a^2} \tau + \psi_k) \tag{2.4}$$

С учетом полученной зависимости (2.4) и выражения (1.3) условия (2.1) и (2.2) будут иметь вид

$$A_{(j-1)k} \sin\left(\frac{\omega_k l_{j-1}}{c_{j-1}} + \varphi_{(j-1)k}\right) \sin(\sqrt{\omega_k^2 - a_{j-1}^2} \tau + \psi_{(j-1)k}) e^{-a_{j-1} \tau} = \\ = A_{jk} \sin \varphi_{jk} \sin(\sqrt{\omega_k^2 - a_j^2} \tau + \psi_k) \exp(-a\tau) \tag{2.5}$$

$$A_{(j-1)k} \cos\left(\frac{\omega_k l_{j-1}}{c_{j-1}} + \varphi_{(j-1)k}\right) \sin(\sqrt{\omega_k^2 - a_{j-1}^2} \tau + \psi_{(j-1)k}) \frac{c_{j-1}}{F_{j-1}} \exp(-a_{(j-1)} \tau) = \\ = A_{jk} \cos \varphi_{jk} \sin(\sqrt{\omega_k^2 - a^2} \tau + \psi_k) \frac{c_j}{F_j} \exp(-a\tau) \tag{2.6}$$

Разделив (2.5) на (2.6), получаем

$$\frac{F_1}{c_1} \operatorname{tg}\left(\frac{\omega_k l_1}{c_1} + \varphi_{1k}\right) - \frac{F_2}{c_2} \operatorname{tg} \varphi_{2k} = 0 \\ \dots \dots \dots \\ \frac{F_{j-1}}{c_{j-1}} \operatorname{tg}\left(\frac{\omega_k l_{j-1}}{c_{j-1}} + \varphi_{(j-1)k}\right) - \frac{F_j}{c_j} \operatorname{tg} \varphi_{jk} = 0 \tag{2.7} \\ \dots \dots \dots \\ \frac{F_{n-1}}{c_{n-1}} \operatorname{tg}\left(\frac{\omega_k l_{n-1}}{c_{n-1}} + \varphi_{(n-1)k}\right) - \frac{F_n}{c_n} \operatorname{tg} \varphi_{nk} = 0$$

Величины фазовых углов  $\varphi_{1k}$  и  $\varphi_{nk}$  определяются из граничных условий, что замыкает полученную систему уравнений. Естественно, ее можно путем последовательного исключения  $\varphi_{2k}, \varphi_{3k}, \dots, \varphi_{(n-1)k}$  свести к одному уравнению с неизвестной величиной  $\omega_k$ . Но практически в этом нет надобности, так как, с одной стороны, запись в виде (2.7) значительно упрощает программирование на электронно-вычислительных машинах или же вычисление вручную, а с другой — необходимо так или иначе находить при определении формы колебаний все фазовые углы  $\varphi_k$ . Кроме того, получаемое уравнение в развернутом виде довольно громоздко.

Определим значения фазовых углов при различных граничных условиях.

1. В сечении  $x_1 = 0$ . а) Трубопровод закрыт. Тогда  $G_1(0, \tau) = 0$ , и из уравнения (1.3) имеем

$$\varphi_{1k} = (k - 1)\pi \quad (k = 1, 2, 3, \dots) \tag{2.8}$$

б) Трубопровод открыт. Тогда  $p_1(0, \tau) = \text{const}$ ,  $\partial G_1(0, \tau) / \partial x_1 = 0$ , и поэтому имеем

$$\varphi_{1k} = 1/2 (2k - 1)\pi \quad (k = 1, 2, 3, \dots) \tag{2.9}$$

2. В сечении  $x_n = l_n$  для закрытого и открытого трубопроводов соответственно

$$\varphi_{nk} = (k - 1)\pi - \frac{\omega_k l_n}{c_n}, \quad \varphi_{nk} = \frac{2k - 1}{2} \pi - \frac{\omega_k l_n}{c_n} \tag{2.10}$$

Рассмотрим случай, когда в конечных сечениях трубопровода имеются упругие инерционные элементы, масса подвижных частей которых  $M$ , а жесткость  $h$ . Тогда уравнение движения элемента около своего состояния равновесия запишется в виде

$$M \delta x'' + h \delta x = S \delta p \tag{2.11}$$

где  $\delta p$  — отклонение давления от стационарного,  $\delta x$  — перемещение подвижных частей около состояния равновесия,  $S$  — рабочая площадь упругого элемента.

Определим величины  $\delta p$ ,  $\delta x$ ,  $\delta x''$  (при  $a = 0$ ). Для этого сначала, учитывая, что  $\delta p / \delta \tau = \delta \delta p / \delta \tau$ , проинтегрируем уравнение (2.4)

$$\delta p(x, \tau) = \frac{c}{F} \sum_{k=1}^{\infty} A_k \cos\left(\frac{\omega_k x}{c} + \varphi_k\right) \cos(\omega_k \tau + \psi_k) \quad (2.12)$$

Предположим, что плотность  $\rho$  изменяется незначительно, что справедливо в достаточной мере для капельной жидкости, а также для газа в случае, если амплитуда колебаний давления намного меньше среднего давления в трубопроводе. Тогда при помощи выражения (1.3) легко найти отклонение скорости  $\delta w(x, \tau)$

$$\delta w(x, \tau) = \delta x' = \frac{1}{\rho F} \sum_{k=1}^{\infty} A_k \sin\left(\frac{\omega_k x}{c} + \varphi_k\right) \sin(\omega_k \tau + \psi_k) \quad (2.13)$$

ее производную  $\delta \delta w / \delta \tau = \delta x''$

$$\frac{\delta \delta w}{\delta \tau} = \delta x'' = \frac{1}{\rho F} \sum_{k=1}^{\infty} A_k \omega_k \sin\left(\frac{\omega_k x}{c} + \varphi_k\right) \cos(\omega_k \tau + \psi_k) \quad (2.14)$$

и перемещение жидкости в произвольном сечении

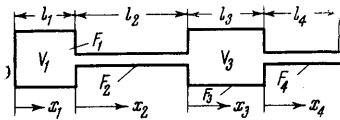
$$\delta x = \int_0^{\tau} \delta w(x, \tau) d\tau = -\frac{1}{\rho F} \sum_{k=1}^{\infty} \frac{A_k}{\omega_k} \sin\left(\frac{\omega_k x}{c} + \varphi_k\right) \cos(\omega_k \tau + \psi_k) \quad (2.15)$$

Полагаем, что скорости движения и перемещение жидкости и упругого элемента в общем сечении равны. Тогда, если упругий элемент расположен в сечении  $x_j = l_j$ , после подстановки полученных выражений (2.12), (2.14) и (2.15) в (2.11) получаем

$$\operatorname{tg}\left(\frac{\omega_k l_j}{c_j} + \varphi_{jk}\right) = \frac{c_j \rho_j S}{\omega_k (M - h / \omega_k^2)} \quad (2.16)$$

Если упругий элемент расположен в сечении  $x_1 = 0$ , то

$$\operatorname{tg} \varphi_{1k} = \frac{c_1 \rho_1 S}{\omega_k (M - h / \omega_k^2)} \quad (2.17)$$



Уравнениям (2.16) и (2.17) можно придать вид

$$\operatorname{tg}\left(\frac{\omega_k l_j}{c_j} + \varphi_{jk}\right) = \frac{c_j \rho_j S}{\omega_k M (1 - \lambda^2 / \omega_k^2)}, \quad \operatorname{tg} \varphi_{1k} = \frac{c_1 \rho_1 S}{\omega_k M (1 - \lambda^2 / \omega_k^2)} \quad (2.18)$$

Здесь  $\lambda = \sqrt{h / M}$  — собственная частота колебаний упругого элемента.

Из полученных уравнений следует, что наличие упругих элементов в концевых сечениях существенно влияет на собственную частоту колебаний жидкости в пневмо-гидросистеме. Итак, собственная частота колебаний жидкости или газа в последовательно соединенных трубопроводах определяется системой уравнений (2.7), где фазовые углы  $\varphi_{1k}$  и  $\varphi_{jk}$  зависят от граничных условий и находятся по формулам (2.8) — (2.10) и (2.18).

В заключение покажем, что формула И. А. Чарного [3] для собственной частоты системы, изображенной на фигуре, вытекает из (2.7) как частный случай. В самом деле, при предположениях, заложенных в [3] (т. е. что  $c_1 = c_2 = c_3 = c_4 = c$ ), собственная частота газа в таком трубопроводе определяется тремя уравнениями системы (2.7). При этом

$$\varphi_1 = (k - 1)\pi; \quad \varphi_4 = 1/2 (2k - 1)\pi - \frac{\omega_k l_4}{c}$$

и расчетные уравнения принимают вид

$$\begin{aligned} F_1 \operatorname{tg} \frac{\omega l_1}{c} - F_2 \operatorname{tg} \varphi_2 &= 0 \\ F_2 \operatorname{tg}\left(\frac{\omega l_2}{c} + \varphi_2\right) - F_3 \operatorname{tg} \varphi_3 &= 0 \\ F_3 \operatorname{tg}\left(\frac{\omega l_3}{c} + \varphi_3\right) - F_4 \operatorname{ctg} \frac{\omega l_4}{c} &= 0 \end{aligned} \quad (2.19)$$

Из первых двух уравнений этой системы имеем

$$F_3 \operatorname{tg} \varphi_3 = \left[ F_2 \operatorname{tg} \frac{\omega l_2}{c} + F_1 \operatorname{tg} \frac{\omega l_1}{c} \right] \left[ 1 - \frac{F_1}{F_2} \operatorname{tg} \frac{\omega l_1}{c} \operatorname{tg} \frac{\omega l_2}{c} \right]^{-1} \quad (2.20)$$

Из третьего уравнения получаем

$$F_3 \operatorname{tg} \varphi_3 = \left[ F_4 \operatorname{ctg} \frac{\omega l_4}{c} - F_3 \operatorname{tg} \frac{\omega l_3}{c} \right] \left[ 1 + \frac{F_4}{F_3} \operatorname{tg} \frac{\omega l_3}{c} \operatorname{ctg} \frac{\omega l_4}{c} \right]^{-1} \quad (2.21)$$

Проанализируем уравнения (2.20) и (2.21). Емкости  $V_1$  и  $V_3$  можно представить как трубопроводы малой длины и большого диаметра. В этом случае  $l_1 \rightarrow 0$ ,  $l_3 \rightarrow 0$ ,  $F_1 \rightarrow \infty$ ,  $F_3 \rightarrow \infty$ , но  $l_1 F_1 = V_1$ ;  $l_3 F_3 = V_3$ . Тогда

$$\frac{1}{F_3} \operatorname{tg} \frac{\omega l_3}{c} = 0, \quad F_1 \operatorname{tg} \frac{\omega l_1}{c} = \frac{V_1 \omega}{c}, \quad F_3 \operatorname{tg} \frac{\omega l_3}{c} = \frac{V_3 \omega}{c}$$

и уравнения (2.20) и (2.21) принимают вид

$$F_3 \operatorname{tg} \varphi_3 = \left[ F_2 \operatorname{tg} \frac{\omega l_2}{c} + \frac{V_1 \omega}{c} \right] \left[ 1 - \frac{V_1}{c F_2} \operatorname{tg} \frac{\omega l_2}{c} \right]^{-1} \quad (2.22)$$

$$F_3 \operatorname{tg} \varphi_3 = F_4 \operatorname{ctg} \frac{\omega l_4}{c} - \frac{V_3 \omega}{c} \quad (2.23)$$

Приравняв (2.22) и (2.23), после преобразований получаем формулу И. А. Чарного [3]

$$\begin{aligned} \frac{V_1 \omega}{c F_2} \left( \frac{F_2}{F_4} \cos \frac{\omega l_2}{c} \sin \frac{\omega l_4}{c} + \sin \frac{\omega l_2}{c} \cos \frac{\omega l_4}{c} - \frac{V_3 \omega}{c F_4} \sin \frac{\omega l_2}{c} \sin \frac{\omega l_4}{c} \right) = \\ = \cos \frac{\omega l_4}{c} \cos \frac{\omega l_2}{c} - \frac{F_2}{F_4} \sin \frac{\omega l_2}{c} \sin \frac{\omega l_4}{c} - \frac{V_3 \omega}{c F_4} \cos \frac{\omega l_2}{c} \sin \frac{\omega l_4}{c} \end{aligned} \quad (2.24)$$

**3. Собственная частота колебаний жидкости в многоузловом разветвленном трубопроводе.** Пусть в пневмогидравлической системе имеются разветвления, состоящие в общем случае из многоступенчатых трубопроводов. В этом случае для определения собственной частоты уравнений системы (2.7) недостаточно, и поэтому необходимо добавить условия совместности в узле разветвления. При этом условие (2.2) можно записать следующим образом:

$$\frac{c_j^2}{F_j} \frac{\partial G_j(l_j, \tau)}{\partial x_j} = \frac{c_1^2}{F_1} \frac{\partial G_1(0, \tau)}{\partial x_1} = \dots = \frac{c_i^2}{F_i} \frac{\partial G_i(0, \tau)}{\partial x_i} \quad (3.1)$$

Здесь  $j$  — номер магистрального трубопровода;  $i$  — количество простых трубопроводов, на которые разветвляется  $j$ -й магистральный трубопровод.

Условие равенства массовых расходов в узле разветвления имеет вид

$$G_j(l_j, \tau) = \sum_{m=1}^i G_m(0, \tau) \quad (3.2)$$

Продифференцируем (3.2) по  $x$  и подставим полученное выражение в (3.1). Тогда после преобразований, аналогичных приведенным выше, это выражение при помощи формул (1.3) и (3.2) можно привести к виду

$$\frac{F_j}{c_j} \operatorname{tg} \left( \frac{\omega_k l_j}{c_j} + \varphi_{jk} \right) = \sum_{m=1}^i \frac{F_m}{c_m} \operatorname{tg} \varphi_{mk} \quad (3.3)$$

Таким образом, собственную частоту колебаний жидкости и газа в сложной разветвленной трубопроводной коммуникации можно определить по уравнению (2.7) и (3.3).

Поступило 3 IV 1964

#### ЛИТЕРАТУРА

1. Б о д н е р В. А. Повышение мощности двигателей внутреннего сгорания. Дизелестроение, 1939, № 9, 10, 11.
2. Г л а д к и х П. А., Х а ч а т у р я н С. А. Вибрации в трубопроводах и методы их устранения. Машгиз, 1959.
3. Ч а р н ы й И. А. Неустановившееся движение реальной жидкости в трубах. Гостехиздат, 1951.
4. К о ш л я к о в Н. С., Г л и н е р Э. Б., С м и р н о в М. М. Основные дифференциальные уравнения математической физики. Физматгиз, 1962.