

УСТОЙЧИВОСТЬ ТЕЧЕНИЯ ПРОВОДЯЩЕЙ ЖИДКОСТИ, СТЕКАЮЩЕЙ ПО НАКЛОННОЙ ПЛОСКОСТИ В ПРИСУТСТВИИ МАГНИТНОГО ПОЛЯ

Ю. П. ЛАДИКОВ

(Орск)

Исследуется устойчивость стационарного течения несжимаемой вязкой, проводящей жидкости, стекающей по наклонной плоскости, в присутствии продольного и поперечного магнитных полей. Решения линеаризованных уравнений магнитной гидродинамики при соответствующих граничных условиях находятся в предположении, что число Рейнольдса R_g и волновое число α малы. Показано, что продольное магнитное поле играет стабилизирующую роль. Известно [1], что течение вязкой жидкости по вертикальной стенке всегда неустойчиво. В статье показывается, что эффект неустойчивости при малых волновых числах может быть устранен, если продольное магнитное поле удовлетворяет найденным условиям. Рассмотрен также случай, когда число Альфвена и волновое число малы, а число Рейнольдса конечное.

1. Постановка задачи. Вязкая проводящая жидкость стекает по наклонной плоскости с углом наклона β к горизонту (фигура). Толщина слоя текущей жидкости d . Отличная от нуля u компонента скорости (по оси x), как и все другие величины, есть функция только переменной x . Магнитное поле имеет две компоненты: H_x и H_y . Уравнения магнитной гидродинамики имеют следующий вид:

$$\begin{aligned} \frac{1}{4\pi} H_y \frac{\partial H_x}{\partial Y} + \mu \frac{\partial^2 U}{\partial Y^2} + \rho g \sin \beta &= 0, & -\frac{\partial P}{\partial y} + \rho g \cos \beta &= 0 \\ \frac{\partial H_y}{\partial Y} = 0, & \frac{\partial}{\partial Y} (H_y U) + \nu_m \frac{\partial^2 H_x}{\partial Y^2} = 0 & \left(P = P_0 + \frac{H_x^2 + H_y^2}{8\pi} \right) \end{aligned} \quad (1.1)$$

Здесь μ — динамическая вязкость, ν_m — магнитная вязкость, P — полное давление, ρ — плотность, g — ускорение силы тяжести. Во внешней области магнитное поле должно удовлетворять условиям $\text{rot } \mathbf{H} = 0$ и $\text{div } \mathbf{H} = 0$, которые приводят к $H_x = H_x^* = \text{const}$, $H_y = H_y^* = \text{const}$. Решения уравнений (1.1) должны удовлетворять граничным условиям.

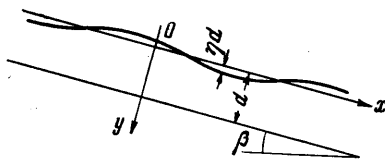
а) Условию непрерывности нормальной составляющей магнитного поля

$$H_y = H_y^* \quad \text{при } Y = 0, Y = d$$

б) Непрерывности касательных напряжений на свободной поверхности

$$\mu \frac{\partial U}{\partial Y} + \frac{1}{4\pi} H_x H_y = \frac{1}{4\pi} H_x^* H_y^*$$

$$\text{при } Y = 0$$



Фиг. 1

в) Непрерывности касательной составляющей электрического поля

$$E_z = \nu_m \frac{\partial H_x}{\partial Y} + U H_y = 0 \quad \text{при } Y = 0, Y = d$$

г) Условию прилипания

$$U = 0 \quad \text{при } Y = d$$

д) Будем считать, что на наклонной плоскости при $Y=d$ задана составляющая H_x магнитного поля $H_x = H_{x0}$, а на свободной поверхности эта составляющая непрерывна.

Тогда решениями поставленной задачи будут

$$\begin{aligned} H_y &= H_y^*, & P &= -\rho g Y \cos \beta + P_0 \\ H_x &= H_x^* - \frac{4\pi\rho g}{H_y^* b} \sin \beta [\operatorname{sh} b(d-Y) - bd \operatorname{ch} b(d-Y) + bY] + \\ &+ (H_{x_0} - H_x^*) \operatorname{ch} b(d-Y) \\ U &= \frac{g}{b^2 \nu} \sin \beta [1 - \operatorname{ch} b(d-Y) + bd \operatorname{sh} b(d-Y)] + \\ &+ \frac{H_y^*}{4\pi\mu b} (H_{x_0} - H_x^*) \operatorname{sh} b(d-Y) \quad (b^2 = \frac{H_y^*}{4\pi\mu \nu m}) \end{aligned}$$

Переходя к безразмерным величинам

$$Y = yd, \quad X = xd, \quad H_x = H H_y^*, \quad U = U_a V \quad (1.2)$$

получим

$$\begin{aligned} V &= \frac{LH_1}{m} \operatorname{sh} [m(1-y)] + \frac{R_g \sin \beta}{m^2 F_r^2} [1 - \operatorname{ch} m(1-y) + m \operatorname{sh} m(1-y)] \\ H &= H^* + H_1 \operatorname{ch} m(1-y) - \frac{R_g \sin \beta}{LmF_r^2} [\operatorname{sh} m(1-y) - m \operatorname{ch} m(1-y) + my] \\ A &= \left(\frac{H_y^*}{4\pi\rho U_a^2} \right)^{1/2}, \quad L = A^2 R_g, \quad R_m = \frac{U_a d}{\nu m}, \quad F_r = \frac{U_a}{\sqrt{gd}} \\ m &= bd = A \sqrt{R_g R_m} \end{aligned}$$

Здесь A — число Альфвена, R_g — гидродинамическое число Рейнольдса, R_m — магнитное число Рейнольдса, F_r — число Фруда, m — число Гартмана, H^* , H_0 — значения безразмерного продольного поля при $y = 0.1$. В случае малых значений m для V и H будем иметь следующие приближенные выражения:

$$\begin{aligned} V &= LH_1(1-y) + \frac{R_g \sin \beta}{2F_r^2} \left[(1-y^2) + \frac{m^2}{12} (3 - 8y + 6y^2 - y^4) \right] \quad (1.3) \\ H &= H_0 + \frac{1}{2} m^2 H_1 (1-y)^2 + \frac{R_g \sin \beta}{6F_r^2} \left[y^3 - 3y + 2 - \frac{m^4}{51} (1-y)^4 (y+4) \right] \end{aligned}$$

Выберем в качестве характерной скорости значение u_a , соответствующее значению средней скорости V при $m = 0$. Тогда

$$u_a = \frac{gd^2 \sin \beta}{3\nu}, \quad R_g \sin \beta = 3F_r^2 \quad (1.4)$$

и выражения (1.3) примут вид

$$\begin{aligned} V &= LH_1(1-y) + \frac{1}{12} m^2 (3 - 8y + 6y^2 - y^4) \\ H &= H_0 + \frac{1}{2} m^2 H_1 (1-y)^2 + \frac{R_m}{2} \left[y^3 - 3y + 2 - \frac{m^4}{51} (1-y)^4 (y+4) \right] \end{aligned}$$

§ 2. Исследование устойчивости. Будем предполагать, что все безразмерные характеристики течения испытывают малые возмущения вида $q = Q + q_1(y) \exp i\alpha(x - \sigma\tau)$. Пусть $\psi(x, y, \tau) = \varphi(y) \exp i\alpha(x - \sigma\tau)$ и $\chi(x, y, \tau) = \Omega(y) \exp i\alpha(x - \sigma\tau)$ соответственно функция тока и магнитная силовая функция, так что

$$u_x = \frac{\partial \psi}{\partial y}, \quad u_y = -\frac{\partial \psi}{\partial x}, \quad h_x = \frac{\partial \chi}{\partial y}, \quad h_y = -\frac{\partial \chi}{\partial x}$$

Здесь u_x , u_y , h_x , h_y — возмущения скорости и поля. Тогда, подставляя возмущенные величины в уравнения магнитной гидродинамики и исключая из полученных уравнений возмущение давления, по-

лучим для определения $\varphi(y)$, $\Omega(y)$, $\Pi(y)$ следующие уравнения [2]:

$$\varphi^{IV} - 2\alpha^2\varphi'' + \alpha^4\varphi = i\alpha R_g [(V - \sigma)(\varphi' - \alpha^2\varphi) - V''\varphi] - L[\Omega''' - i\alpha(\Omega H'' + \alpha^2 H\Omega - i\alpha\Omega' - H\Omega')] \quad (2.1)$$

$$\Omega'' - \alpha^2\Omega = -R_m\varphi' + i\alpha R_m [(V - \sigma)\Omega - H\varphi] \quad (2.2)$$

$$\Pi = (\sigma - V)\varphi' + \varphi V' + A^2(H\Omega' - \frac{i}{\alpha}\Omega'' - \Omega H') + \frac{1}{R_g}(i\alpha\varphi' - \frac{i}{\alpha}\varphi''') \quad (2.3)$$

$$\left(\Pi = \frac{P_1}{\rho u_a^2 \exp i\alpha(x - \sigma\tau)}\right)$$

Здесь $\Pi(y)$ — безразмерное возмущение полного давления. Во внешнем пространстве над свободной поверхностью возмущения электромагнитного поля должны удовлетворять уравнениям Максвелла, которые имеют следующие решения:

$$\Omega^* = \Omega^*(0)e^{\alpha y}, \quad E_z^* = -\frac{i\sigma}{c}\Omega^*(y)\exp i\alpha(x - \alpha\tau)u_a H_y^* \quad (2.4)$$

Здесь E_z^* — величина электрического поля, $\Omega^*(0)$ — значение функции $\Omega^*(y)$ на поверхности $y = 0$ при $y \rightarrow -0$.

Решения уравнений (2.1, 2) должны удовлетворять граничным условиям § 1, которые необходимо преобразовать для безразмерных возмущений. Равенства нулю компонент скорости на наклонной плоскости дают

$$\varphi(1) = \varphi'(1) = 0 \quad \text{при } y = 1 \quad (2.5)$$

Аналогично этому требование непрерывности нормальной составляющей h_n и задание продольной составляющей $H_x = H_x$ при $y = 1$ дают для компонент возмущений магнитного поля h_x , h_y условия $h_x = h_y = 0$ при $y = 1$, которые соответствуют

$$\Omega(1) = \Omega'(1) = 0 \quad \text{при } y = 1 \quad (2.6)$$

Исследуем, какой вид примут граничные условия на свободной поверхности. Обозначим смещение свободной поверхности через ηd , тогда из кинематического условия

$$-\frac{\partial\psi}{\partial x} = \frac{\partial\eta}{\partial\tau} + V(0)\frac{\partial\eta}{\partial x}$$

найдем

$$\eta = \frac{\Psi(0)}{\sigma'} \exp [i\alpha(x - \sigma\tau)], \quad \sigma' = \sigma - V(0) \quad (2.7)$$

Исследуем теперь условие непрерывности касательной составляющей электрического поля E_z . Для области течения (c — скорость света)

$$E_z = \frac{1}{c} \left[\left(\frac{\partial h_y}{\partial x} - \frac{\partial h_x}{\partial y} \right) v_m - (u_x H_y + U h_y - H_x u_y) \right]$$

Подставляя выражения (0.0) для возмущений и используя уравнение (2.2), найдем

$$E_z = \frac{u_a H_y^*}{c} i\alpha\Omega(y)\exp i\alpha(x - \sigma\tau)$$

Сравнивая это выражение с (2.4), получим

$$\Omega^*(0) = \alpha\Omega(0) \quad (2.8)$$

Ввиду того, что продольная и поперечная составляющие невозмущенного магнитного поля непрерывны при $y = 0$, условие непрерывности нормальной составляющей магнитного поля на возмущенной поверхности будет удовлетворяться, если составляющая h_y при $y = 0$ будет непрерывна. Как легко видеть, в силу (2.8) это условие выполняется. Далее необходимо удовлетворить условиям непрерывности касательных и нормальных напряжений по обе стороны от возмущенной свободной поверхности. Условие

равенства касательных напряжений можно представить в виде

$$\left\{ \frac{\partial}{\partial Y} \left[\tau_{xy} + \frac{H_y H_x}{4\pi} \right] \eta d + \frac{H_x h_y + H_y h_x}{4\pi} + \tau_{xy}' \right\}_{y=0} = \left(\frac{H_x^* h_y^* + H_y^* h_x^*}{4\pi} \right)_{y=0} \quad (2.9)$$

Здесь τ_{xy} , τ_{xy}' , h_x^* , h_y^* — соответственно касательные напряжения в основном и возмущенном течениях и возмущения магнитного поля во внешнем пространстве. Уравнение (2.9) может быть преобразовано к виду

$$- \frac{R_g}{F_r^2} \sin \beta \frac{\Phi(0)}{\sigma'} + L\Omega'(0) + \alpha^2 \Phi(0) + \Phi''(0) - \alpha L \Omega(0) = 0 \quad (2.10)$$

Для нормальных напряжений будем иметь уравнение

$$- \frac{\partial P}{\partial y} \eta d + \tau_{yy}' - P_1 = - \frac{1}{4\pi} (H_x^* h_x^* + H_y^* h_y^*) - T \frac{\partial^2 (\eta d)}{\partial x^2} \quad (2.11)$$

при $y = 0$ ($\tau_{yy}' = 2\mu \frac{\partial u_y}{\partial y}$)

Здесь P , P_1 — соответственно полное давление в основном и возмущенном течениях, τ_{yy}' — нормальное напряжение в возмущенном течении, T — коэффициент поверхностного натяжения. Преобразуя это уравнение с использованием $P_1 = \rho u_0^2 \Pi(y) \exp i\alpha(x - \sigma t)$ и (2.3), получим

$$\Phi'''(0) + L\Omega''(0) + i\alpha R_g \left[\left(\frac{\cos \beta}{F_r^2} + S\alpha^2 \right) \frac{\Phi(0)}{\sigma'} + \sigma' \Phi'(0) \right] + \quad (2.12)$$

$$+ i\alpha L [H(0)\Omega'(0) - \alpha\Omega(0)H(0) - H'(0)\Omega(0) + i\alpha\Omega(0)] - 3\alpha^2 \Phi'(0) = 0$$

В работе [1] показано, что течение вязкой жидкости на наклонной плоскости неустойчиво относительно длинноволновых возмущений даже при очень малых числах Рейнольдса при условии, что наклон плоскости достаточно велик ($\beta \approx 1/2\pi$). Поэтому для упрощения анализа сделаем следующее допущение о параметрах уравнений (2.1, 2). Будем считать волновое число α и обычное число Рейнольдса малыми величинами одного порядка $\alpha \approx R_g \ll 1$. Магнитное число Рейнольдса R_m и число Альфвена A полагаем порядка единицы: $R_m \approx 1$, $A \approx 1$. Тогда величины $m^2 = A^2 R_g R_m$ и $L = A^2 R_g$ будут также малыми порядка α . Решать систему уравнений (2.1, 2) с граничными условиями (2.6, 7, 10, 12) будем методом последовательных приближений, полагая

$$\begin{aligned} \Phi(y) &= \Phi_0(y) + \lambda \Phi_1(y) + \lambda^2 \Phi_2(y) + \dots, & \sigma &= \sigma_0 + \lambda \sigma_1 + \lambda^2 \sigma_2 + \dots \\ \Omega(y) &= \Omega_0(y) + \lambda \Omega_1(y) + \lambda^2 \Omega_2(y) + \dots, \\ \alpha &= \lambda \alpha_0, & R_g &= \lambda R_{g0}, & L &= \alpha L_0, & m^2 &= \lambda m_0^2 \quad (\alpha_0 \approx 1, R_{g0} \approx 1) \end{aligned}$$

Здесь λ — малый параметр. Индекс 0 в дальнейшем для упрощения опускаем. Тогда для нулевого приближения будем иметь следующую систему уравнений и граничных условий:

$$\Phi_0^{IV} = 0, \quad \Omega_0'' = -R_m \Phi_0', \quad \Phi_0(1) = \Phi_0'(1) = 0, \quad \Omega_0(1) = \Omega_0'(1) = 0 \quad (2.13)$$

$$- \frac{3\Phi_0(0)}{\sigma} + \Phi_0''(0) = 0, \quad \Phi_0'''(0) = 0 \quad (2.14)$$

Решение будем искать в виде $\Phi_0(y) = a_0 y^3 + b_0 y^2 + d_0 y + f_0$. Тогда для определения коэффициентов a_0 , b_0 , d_0 , f_0 получим уравнения

$$\begin{aligned} a_0 + b_0 + d_0 + f_0 &= 0, & 3a_0 + 2b_0 + d_0 &= 0 \\ 6a_0 &= 0, & -3f_0/\sigma_0' + 2b_0 &= 0 \end{aligned} \quad (2.15)$$

Так как система (2.15) линейна и однородна, то собственные функции определяются с точностью до постоянного множителя. Возьмем $f_0 = 1$.

Тогда $\varphi_0(y) = (1 - y)^2$, $\sigma_0' = 3/2$. Из второго уравнения (2.13) найдем

$$\Omega_0 = 1/3 R_m (1 - y)^3 \quad (2.16)$$

Для следующего приближения будем иметь

$$\varphi_1^{IV}(y) = -L\Omega_0'''(y)$$

$$\Omega_1''(y) = -R_m \varphi_1'(y) + i\alpha R_m [(V - \sigma)\Omega_0(y) - H\varphi_0(y)] \quad (2.17)$$

$$\varphi_1(1) = \varphi_1'(1) = 0, \quad \Omega_1(1) = \Omega_1'(1) = 0 \quad (2.18)$$

$$-\frac{3\varphi_1(0)}{\sigma_0'} + \frac{3\varphi_0(0)}{\sigma_0'^2} \sigma_1' + \varphi_1''(0) + L\Omega_0'(0) = 0, \quad \varphi_1'''(0) + L\Omega_0''(0) = 0 \quad (2.19)$$

Подставляя $\Omega_0'''(y)$ в первое уравнение (2.17), получим $\varphi_1^{IV}(y) = 2m^2$; общее решение этого уравнения $\varphi_1(y) = a_1 y^3 + b_1 y^2 + d_1 y + f_1 + 1/2 m^2$.

Причем постоянную f_i ($i \geq 1$) здесь и в дальнейшем можно принять равной нулю [1]. Используя граничные условия, получим

$$\begin{aligned} a_1 + b_1 + d_1 &= -1/12 m^2, & 3a_1 + 2b_1 + d_1 &= -1/3 m^2 \\ 4/3 \sigma_1' + 2b_1 - m^2 &= 0, & 6a_1 + 2m^2 &= 0 \end{aligned} \quad (2.20)$$

Отсюда находим

$$a_1 = -1/3 m^2, \quad b_1 = 5/12 m^2, \quad d_1 = -1/6 m^2, \quad \sigma_1' = 1/8 m^2 \quad (2.21)$$

Таким образом, как нулевое, так и первое приближения соответствуют нейтральным колебаниям. Используя второе уравнение (2.17), находим

$$\varphi_1(y) = 1/12 m^2 (y^4 - 4y^3 + 5y^2 - 2y) \quad (2.22)$$

$$\begin{aligned} \Omega_1(y) &= -R_m \{ 1/12 m^2 (1/5 y^5 - y^4 + 5/3 y^3 - y^2 - 2/15) + i\alpha [1/12 (1 - y)^4 \times \\ &\times H_0 + 1/2 R_m (3/2 y^2 - 5/3 y^3 + y^4 - 3/10 y^5 + 1/30 y^6 - 7/20 y - 2/5)] \} \end{aligned} \quad (2.23)$$

Рассмотрим второе приближение

$$\begin{aligned} \varphi_2^{IV} &= 2\alpha^2 \varphi_0'' + i\alpha R_g [(V - \sigma)^{(0)} \varphi_0'' - V^{(0)'} \varphi_0] - B \Omega_1''' + i\alpha L (\Omega_0 H^{(0)''} - \\ &- \Omega_0'' H^{(0)}) = 0 \end{aligned} \quad (2.25)$$

$$\Omega_2'' = \alpha^2 \Omega_0 - R_m \varphi_2' + i\alpha R_m [(V_1 - \sigma)_0 \Omega_1^+ + (V - \sigma)^1 \Omega_0 - H^0 \varphi_1 - H^1 \varphi_0]$$

Здесь символы $(V - \sigma)^{(0)}$, $(V - \sigma)^1$, $H^{(0)}$, $H^{(1)}$ и пр. обозначают, что в разложении этих величин нужно взять соответственно нулевое или первое приближения. Граничные условия для второго приближения будут иметь вид

$$\varphi_2(1) = \varphi_2'(1) = 0, \quad \Omega_2(1) = \Omega_2'(1) = 0 \quad (2.26)$$

$$\begin{aligned} \frac{3\varphi_0(0)}{\sigma_0'^2} \sigma_2' - \frac{3\varphi_0(0)}{\sigma_0'^3} \sigma_1'^2 + \frac{3\varphi_1(0)}{\sigma_0'^2} \sigma_1 - \frac{3\varphi_2(0)}{\sigma_0'} + \alpha^2 \varphi_0(0) + \\ + \varphi_2''(0) + L\Omega_1'(0) - \alpha L\Omega_0(0) = 0 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \varphi_2'''(0) + L\Omega_1''(0) + i\alpha R_g \left[\frac{\cos \beta}{F_r^2} \frac{\varphi_0(0)}{\sigma_0'} + \sigma_0' \varphi_0'(0) \right] + \\ + i\alpha L [H^{(0)}(0) \Omega_0'(0) - \Omega_0(0) H^{(0)'}(0)] - 3\alpha^2 \varphi_0'(0) = 0 \end{aligned}$$

Подставляя $V^{(0)}$, $V^{(0)'}$, σ_0' , σ_1' , $H^{(0)}$, $H^{(0)'}$ и т. д. в (2.24), получим

$$\begin{aligned} \varphi_2^{IV} &= 4\alpha^2 - 6i\alpha R_g y + 1/12 m^4 (12y^2 - 24y + 10) - 4i\alpha m^2 H_0 + \\ &+ i\alpha R_m m^2 (-7 + 18y - 15y^2 + 4y^3) \end{aligned} \quad (2.27)$$

Решение ищем, как и прежде, в виде

$$\varphi_2(y) = a_2 y^3 + b_2 y^2 + d_2 y + \Phi_2(y)$$

Полагая $\Phi_2(y) = A_2 y^7 + B_2 y^6 + D_2 y^5 + E_2 y^4$ из (2.27), найдем

$$\begin{aligned} A_2 &= 1/_{210} i \alpha m^2 R_m, & B_2 &= 1/_{360} m^4 - 1/_{24} i \alpha m^2 R_m \\ D_2 &= -1/_{20} i \alpha R_g - 1/_{60} m^4 + 1/_{30} i \alpha m^2 H_0 + 3/_{20} i \alpha m^2 R_m \\ E_2 &= 1/_{6} \alpha^2 + 5/_{144} m^4 - 1/_{6} i \alpha m^2 H_0 - 7/_{24} i \alpha m^2 R_m \end{aligned}$$

Используя граничные условия (2.26), получим систему уравнений

$$\begin{aligned} a_2 + b_2 + d_2 + \Phi_2(1) &= 0, & 3a_2 + 2b_2 + d_2 + \Phi_2'(1) &= 0 & (2.28) \\ 4/_{3} \sigma_2' + \alpha m^2 (1/_{3} H_0 + 7/_{20} R_m) + 2b_2 + \alpha^2 - 1/_{72} m^4 - 1/_{3} \alpha m^2 &= 0 \\ 6a_2 &= 1/_{6} m^4 - 6\alpha^2 + 2i \alpha m^2 H_0 + 2i \alpha m^2 R_m - i \alpha R_g (2/_{3} F_r^{-2} \cos \beta - 3) \end{aligned}$$

Из нее найдем величину собственного значения

$$4/_{3} \sigma_2' = i \alpha m^2 (31/_{420} R_m + 4/_{15} H_0 + 8/_{5} R_g - 4/_{3} \operatorname{ctg} \beta) + 7/_{360} m^4 - 3\alpha^2 \quad (2.29)$$

Таким образом, возмущения будут затухать, если

$$31/_{420} R_m + 4/_{15} H_0 + 8/_{5} R_g - 4/_{3} \operatorname{ctg} \beta < 0 \quad (2.30)$$

При $R_m = H_0 = 0$ получаем условие устойчивости $R_g < 5/_{6} \operatorname{ctg} \beta$, найденное в [1]. Из этого условия следует, что при $\beta = 1/_{2} \pi$ течение всегда неустойчиво.

Из неравенства (2.30) видно, что при $H_0 > 0$ магнитное поле не только не стабилизирует течение, а наоборот, даже усиливает неустойчивость. Однако при $H_0 < 0$, т. е. в случае, когда продольное магнитное поле направлено против течения, течение может быть устойчивым при достаточно больших H_0 , даже и при $\beta = 1/_{2} \pi$. Влияние продольного магнитного поля на устойчивость можно объяснить действием касательных напряжений $1/_{4} H_x H_y / \pi$, которые, аналогично вязкости, тормозят течение в случае $H_x H_y < 0$ ($H_0 < 0$) и ускоряют его при $H_x H_y > 0$.

Рассмотрим случай, когда числа Рейнольдса конечны $R_g \approx 1$, а волновое число α и параметр A малы: $\alpha = \lambda \alpha_0$, $A^2 = \lambda A_0^2$. Тогда $m^2 = A^2 R_g R_m \ll 1$, $L = A^2 R_g \ll 1$.

Поступая аналогично вышерассмотренному способу, разложим собственные числа и функции в ряд по малому параметру. Подставляя затем эти ряды в уравнения (2.1, 2) и граничные условия (2.6, 7, 10, 12), получим уравнения и граничные условия соответственно для нулевого, первого, второго и т. д. приближений. При этом собственное число σ' с точностью до второго приближения выразится равенством

$$\begin{aligned} \sigma' &= 3/_{2} + \lambda [1/_{8} m^2 + i \alpha (8/_{5} R_g - \operatorname{ctg} \beta)] + 3/_{4} \lambda^2 [-0.03 m^4 + \\ &+ 0.333 \alpha m^2 + \alpha^2 (-0.346 R_g^2 + 2.172 R_g \operatorname{ctg} \beta - 0.111 \operatorname{ctg}^2 \beta - 3.5) + \\ &+ i \alpha m^2 (0.521 R_g - 0.133 \operatorname{ctg} \beta + 0.057 R_m + 0.268 H_0)] \end{aligned}$$

Таким образом, в случае малых чисел Альфвена устойчивость течения определяется так же, как в безмагнитном случае, т. е. $R_g < 5/_{6} \operatorname{ctg} \beta$.

Влияние магнитного поля сказывается только в следующем приближении, причем это влияние проявляется аналогично рассмотренному выше случаю, т. е. стабилизирующую роль оказывает продольное магнитное поле при $H_0 < 0$. Когда $H_0 = 0$, как в первом, так и во втором случаях влияние магнитного поля на устойчивость течения мало существенно, так как коэффициент при R_m очень мал. Все же с возрастанием R_m проявляется эффект магнитной неустойчивости течения, который, видимо, также можно объяснить тем обстоятельством, что поперечное и индуцированное продольное магнитные поля создают касательное напряжение в верхних слоях течения $1/_{4} H_x H_y / \pi$, направленное вниз по наклонной плоскости.

Поступило 20 III 1965

ЛИТЕРАТУРА

1. Y i h C h i a S h u n. Stability of liquid flow down an inclined plane. Phys. Fluids, 1963, vol. 6, No. 3, p. 324—334.
2. П а в л о в К. Б. Об устойчивости плоского течения Куэтта в присутствии магнитного поля. Вопросы магнитной гидродинамики и динамики плазмы. Изд. АН Латв. ССР, Рига, 1962, стр. 99—106.